



MANUALE

sicurlive[®]
GROUP

DISPOSITIVO DI
SOLLEVAMENTO/ACCOMPAGNAMENTO
ISTRUZIONI D'USO E AVVERTENZE

SICUR DROP



Aderente ad AIB

UTILIZZO DEL LIBRETTO

Per facilitare la comunicazione e la rintracciabilità di importanti informazioni all'interno del testo, Sicurlive Group adotta la seguente simbologia:



Avvertimento



Pericolo



Consultazione



Osservazione



Ispezione



Certificazione

SICUR DROP

DISPOSITIVO DI SOLLEVAMENTO/ACCOMPAGNAMENTO ISTRUZIONI D'USO E AVVERTENZE

SOMMARIO

1.	INQUADRAMENTO LEGISLATIVO	pag. 4
2.	AVVERTENZE DI SICUREZZA, TERMINI E DEFINIZIONI	pag. 4
3.	INFORTUNI O AVARIA	pag. 5
4.	ACCESSORI MODELLI E CONTENUTO IMBALLO	pag. 5
5.	PER INFORMAZIONI	pag. 5
6.	RESPONSABILITÀ	pag. 5
7.	ADESIVI ED ETICHETTE	pag. 5
8.	SICUR DROP	pag. 6
	8.1 Descrizione del prodotto	pag. 6
	8.2 Scheda tecnica SICUR DROP	pag. 7
	8.3 Dati tecnici del motore elettrico	pag. 7
	8.4 Disegno tecnico SICUR DROP	pag. 7
	8.5 Disegno tecnico ZAVORRA	pag. 8
	8.6 Condizioni di utilizzo previste	pag. 8
	8.7 Trasporto	pag. 8
	8.8 Cablaggio e programmazione della centrale di comando	pag. 8
	8.9 Accesso ai menù di programmazione	pag. 10
	8.10 Configurazione	pag. 11
	8.11 Impiego ed utilizzo	pag. 16
	8.12 Radiocomando / Telecomando	pag. 17
9.	LISTA PARTI DI RICAMBIO	pag. 17
10.	INSTALLAZIONE E COLLAUDO	pag. 17
A.	DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ	pag. 29
B.	DICHIARAZIONE DI CORRETTA ESECUZIONE	pag. 30
C.	MANUTENZIONE E ADDESTRAMENTO	pag. 32
D.	FISSAGGIO	pag. 32
E.	CONDIZIONI DI GARANZIA	pag. 33


1 INQUADRAMENTO LEGISLATIVO

1.1 Premessa

SCOPO DELLE ISTRUZIONI

Queste istruzioni sono state redatte dal costruttore e sono parte integrante del prodotto. Le operazioni contenute sono dirette ad operatori adeguatamente formati ed abilitati. Si raccomanda di leggere e conservare per un riferimento futuro.

I capitoli "2 RIEPILOGO AVVERTENZE IN MERITO AI RISCHI RESIDUI" e "4 ISTRUZIONI PER L'USO" contengono le informazioni che **Sicurlive Group** fornisce in modo tale che il prodotto soddisfi i Requisiti Essenziali di Sicurezza previsti dalla Direttiva Macchine (Direttiva Europea 200/42/CE).

Da leggere attentamente questi capitoli  in quanto forniscono importanti istruzioni per la sicurezza d'installazione, d'uso e di manutenzione ed importanti avvertenze in merito ai rischi residui che permangono malgrado siano adottate tutte le disposizioni descritte.

1.2 Conformità del prodotto



Sicurlive Group assicura la conformità del prodotto alle Direttive Europee 200/42/CE sicurezza macchine, 2014/30/UE (direttiva Compatibilità elettromagnetica). **Sicurlive Group** allega alle presenti istruzioni la Dichiarazione del Fabbricante (Cfr Direttiva 200/42/CE art. 4 comma 2).


2 AVVERTENZE DI SICUREZZA, TERMINI E DEFINIZIONI


2.1 Riepilogo avvertenze in merito ai rischi residui





Leggere attentamente. La mancanza del rispetto delle seguenti avvertenze può generare situazioni di pericolo.


 **ATTENZIONE** L'utilizzo del prodotto in condizioni anomale non previste dal costruttore può generare situazioni di pericolo. Rispettare le condizioni previste dalle presenti istruzioni.


 **ATTENZIONE** In nessun caso utilizzare il prodotto in presenza di atmosfera esplosiva. In nessun caso utilizzare il prodotto in ambienti che possono essere aggressivi e danneggiare parti del prodotto. Non esporre agli agenti atmosferici come vento, acqua, grandine e neve.


 **ATTENZIONE** Non è consentito fare del prodotto un uso improprio. Non è consentito sollevare persone, animali o qualsiasi altro carico se non quello per cui è stato progettato.


 **ATTENZIONE** Qualsiasi operazione di installazione, manutenzione, pulizia o riparazione del prodotto deve essere eseguita esclusivamente da personale qualificato.


 **ATTENZIONE** In fase di installazione, manutenzione o pulizia operare sempre in mancanza di alimentazione e seguire scrupolosamente tutte le norme vigenti in materia di impianti elettrici. Attivabile mediante il collegamento a corrente 230 V per cui viene segnalata la presenza di "tensione pericolosa".

 **ATTENZIONE** L'utilizzo di parti di ricambio non indicate da Sicurlive Group e/o il riassetto non corretto possono causare situazioni di pericolo per persone, animali o cose, possono inoltre causare malfunzionamenti al prodotto. Utilizzare sempre le parti di ricambio indicate da Sicurlive Group ed eseguire le istruzioni per l'assemblaggio.

 **ATTENZIONE** Per una adeguata sicurezza elettrica i cavi di alimentazione del motore dovrebbero essere posti all'interno di canalette. Inoltre tenere nettamente separati (minimo 4 mm in aria o 1 mm attraverso l'isolamento) il cavo di alimentazione 230 V da quelli a bassissima tensione di sicurezza (alimentazione motori, comandi, antenna, alimentazione ausiliari) provvedendo eventualmente al loro fissaggio con adeguate fascette in prossimità delle morsettiere.

 **ATTENZIONE** In ottemperanza alla Direttiva UE 2002/96/EC sui rifiuti di apparecchiature elettriche ed elettroniche (RAEE), questo prodotto elettrico non deve essere smaltito come rifiuto municipale misto. Si prega di smaltire il prodotto portandolo al punto di raccolta municipale locale per un opportuno riciclaggio.

 **ATTENZIONE** Non stazionare al di sotto del dispositivo quando esso è in funzione.

 **ATTENZIONE** Una volta installato il dispositivo e definita la quota di utilizzo non modificare la conformazione dell'area sottostante o inserire ostacoli che possano influire con il corretto funzionamento del dispositivo.

3. INFORTUNI O AVARIA



SICUR DROP è un dispositivo di sollevamento/accompagnamento destinato alla movimentazione di cose.

In caso di avaria del motore elettrico è necessario scollegare la spina dall'alimentazione e chiamare i tecnici abilitati Sicurlive Group per le verifiche del caso.

4. ACCESSORI MODELLI E CONTENUTO IMBALLO



Gli elementi standard all'interno della confezione sono:

- Motore elettrico comprensivo di carter e fune in kevlar;
- Zavorra;
- Radiocomando;
- Eventuali accessori a richiesta del cliente.



4.1 I modelli disponibili

Codice	Tensione alimentazione motore	Forza massima (N)	Note
SICUR DROP-R	24 V ===	99	Con Radiocomando

5. PER INFORMAZIONI

SICURLIVE GROUP SRL

Via Gen. Reverberi n. 27, 25050 Passirano (BS)

Tel. +39.030.6840278 - Fax +39.030.6435208

P.IVA 02830100984 - www.sicurlivegroup.it - info@sicurlive.com

6. RESPONSABILITÀ

Il dispositivo di ancoraggio è conforme a tutte le vigenti norme antinfortunistiche.

Ogni eventuale "certificazione legale di collaudo antinfortunistico" dovrà essere richiesta agli organi competenti, a cura ed a spese dell'utilizzatore.

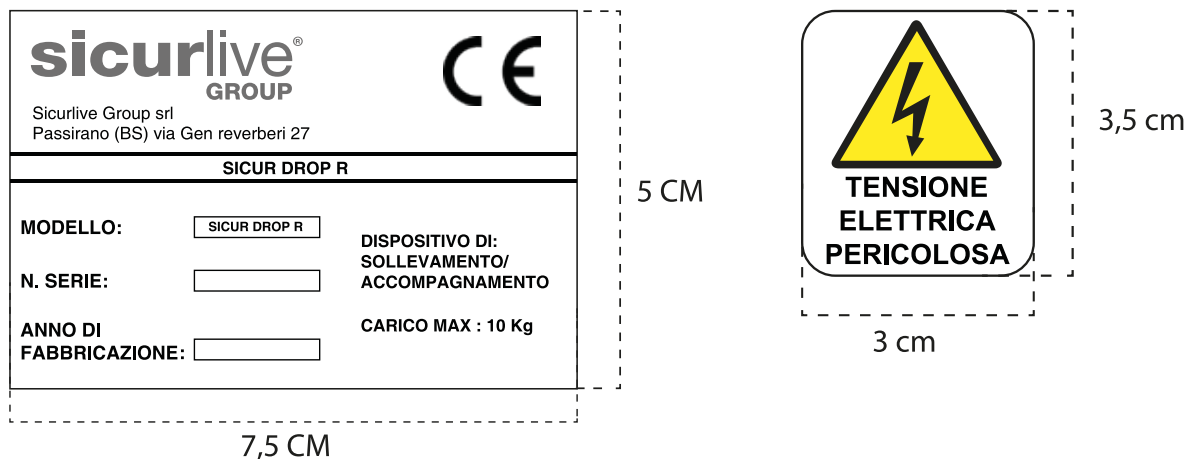
Il costruttore declina ogni responsabilità per danni a persone o cose derivanti dal mancato rispetto delle indicazioni contenute nel presente manuale. Inoltre si ritiene sollevato da qualsiasi responsabilità per danni a persone o cose nei casi di:

- Uso improprio del Dispositivo o suo utilizzo da parte di personale non addestrato;
- Uso difforme alle normative specifiche;
- Uso di D.P.I. non idonei;
- Gravi carenze nell'installazione e manutenzione;
- Modifiche o interventi non autorizzati;
- Utilizzo di parti non certificate dal costruttore o che non rispondono alle caratteristiche indicate.

Il fabbricante si riserva il diritto di modificare i dispositivi in funzione dell'evoluzione della tecnica e dell'acquisizione di nuove esperienze e/o in seguito a eventuali modifiche alla legislazione vigente. Ciò non comporta l'obbligo per il fabbricante di interventi sui prodotti precedentemente fabbricati e relativi manuali.

7. ADESIVI ED ETICHETTE

7.1 Etichetta adesiva relativa alla marcatura CE



Entrambe le etichette sono poste sulla spalla del carter del dispositivo SICUR DROP

7.2 Etichetta di divieto posta sulla zavorra



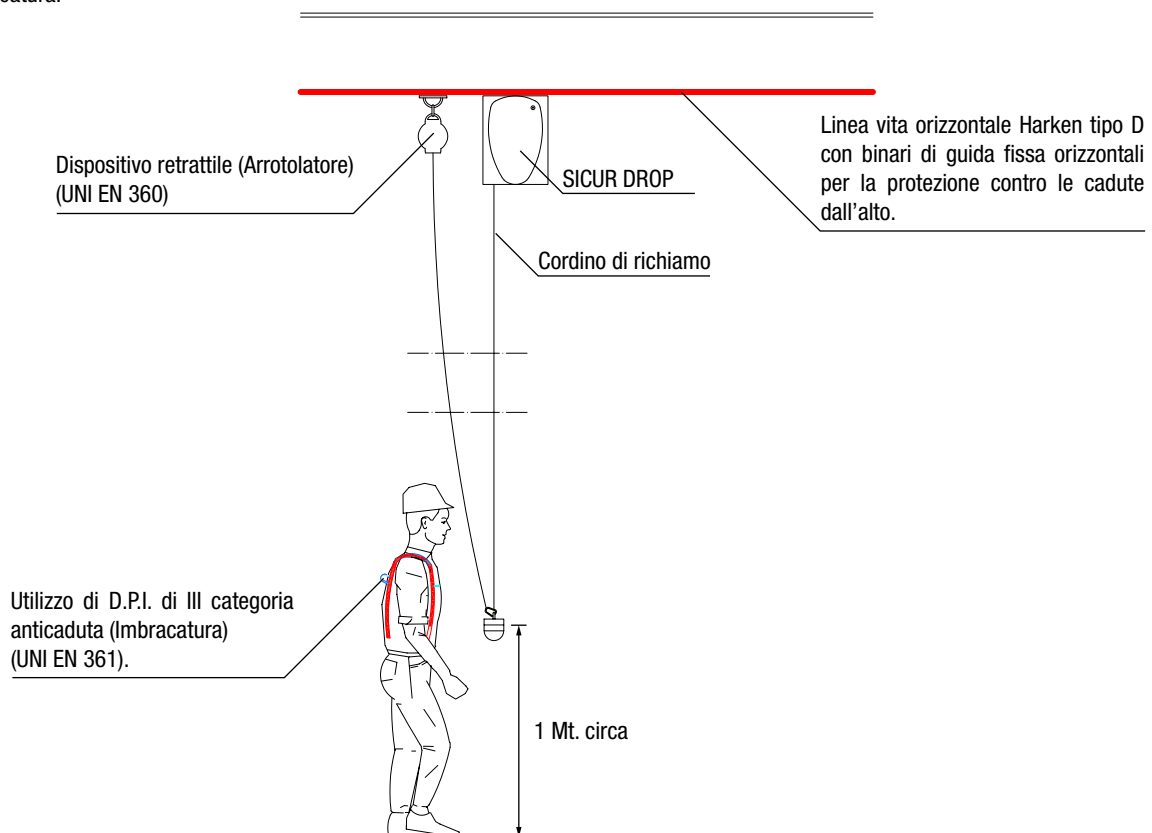
8. SICUR DROP



8.1 Descrizione del prodotto

Contenuto conforme a quanto prescritto dalla Direttiva 2006/42/CE Allegato I punto 1.7.4.

SICUR DROP è un dispositivo di sollevamento/accompagnamento che consente, azionando un telecomando, di portare in un tempo ristretto, il punto di aggancio di un arrotolatore o di dispositivo simile ad un'altezza di circa 1 mt terra, consentendo ad un operatore di vincolarsi all'arrotolatore stesso. L'operatore premendo il telecomando aziona il motore elettrico che consente la discesa del cordino di richiamo e conseguentemente anche delle zavorre e della fune dell'arrotolatore ad essi vincolati. Una volta arrivati ad un'altezza idonea l'operatore può staccare il gancio dell'arrotolatore dal SICUR DROP e vincolarlo alla propria imbracatura.



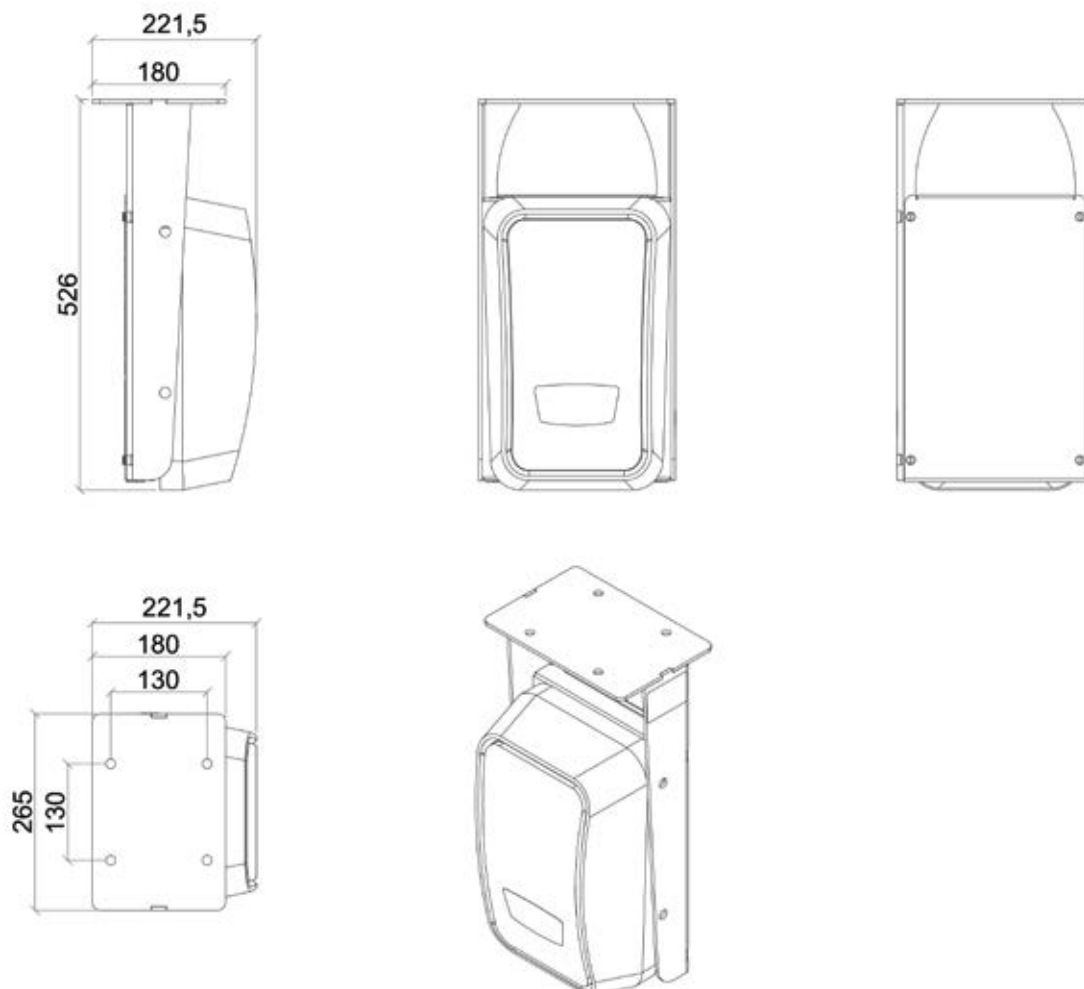
8.2 Scheda tecnica SICUR DROP

Codice	SLR SICUR DROP
Modello	Dispositivo di sollevamento/accompagnamento
Descrizione	Dispositivo che consente, azionando un radiocomando, di portare il punto di aggancio di un arrotolatore ad una altezza di circa 1 mt
Dimensioni	Ingombro totale: 526 x 265 x 221,5 cm (senza zavorra)
Conformita'	Direttiva 2006/42/CE (direttiva macchine)
Conformita' ulteriore	Direttiva 2014/30/UE (direttiva compatibilità elettromagnetica)
Peso kg	19,00 (15,00 SICUR DROP + 4,00 zavorra)
Numero(i) e dimensione(i) punti fissaggio	Fissaggio mediante piastra rettangolare a elemento strutturale

8.3 Dati tecnici del motore elettrico

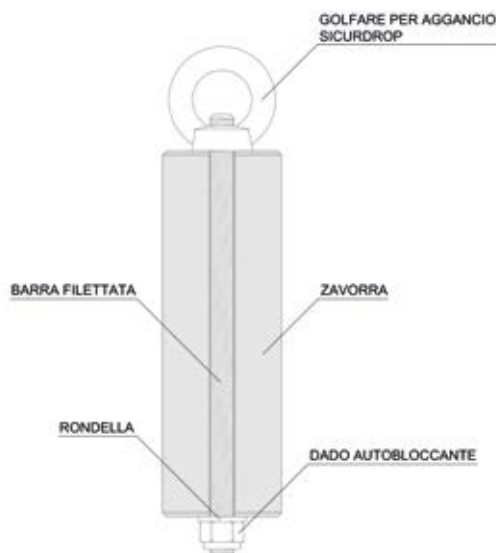
Tensione alimentazione (V)	230 - 240 V ~ (50/60 Hz)	
Potenza nominale trasformatore (VA)	80 VA (230/25V)	150 VA (230/25V)
Fusibile F1 (A)	T1A 250V (ritardato)	T2A 250V (ritardato)
Uscita alimentazione ausiliari	24 V \equiv max 200mA	
Uscita 1 configurabile	24 V \equiv max 5 W	
Uscita 2 configurabile	24 V \equiv max 5 W	
Frequenza ricevitore radio	433,92 MHz	
Tipo di codifica radiocomandi	HCS fix-code - HCS rolling code - Dip-switch - DART	
N° max radiocomandi gestiti	200	

8.4 Disegno tecnico SICUR DROP





8.5 Disegno tecnico ZAVORRA



8.6 Condizioni di utilizzo previste

SICUR DROP è un prodotto destinato ad essere installato esclusivamente come indicato al paragrafo “10 Installazione e collaudo”. Non utilizzare il prodotto in presenza di atmosfera esplosiva ed in ambienti che possono essere aggressivi e danneggiare parti del prodotto. **Non esporre agli agenti atmosferici come acqua, grandine e neve.**



ATTENZIONE L'utilizzo del prodotto in condizioni anomale non previste dal costruttore può generare situazioni di pericolo, Rispettare le condizioni previste dalle presenti istruzioni.

8.7 Trasporto

SICUR DROP è sempre fornito ed imballato in scatole che forniscono una adeguata protezione del prodotto per evitare graffi o danneggiamenti durante il trasporto. Ha un peso di 19,00 kg. per cui è garantita la movimentazione da parte di un solo operatore. Fare comunque attenzione a tutte le indicazioni eventualmente fornite sulla scatola stessa per lo stoccaggio o la manipolazione.

8.8 Cablaggio e programmazione della centrale di comando

Cablaggio e collegamento alle morsettiere

Collegarsi alla rete 230 V ~ ± 10% 50 Hz tramite un interruttore onnipolare o altro dispositivo che assicuri la onnipolare disinserzione della rete, con una distanza di apertura dei contatti = 3 mm.

Eseguire correttamente tutti i collegamenti alle morsettiere ricordandosi di ponticellare, quando richiesto, gli ingressi non utilizzati. (Vedi Tabella 1 “Collegamento alle morsettiere” e schema elettrico pag 17) ricordandosi di ponticellare, quando richiesto, gli ingressi non utilizzati.



! Pericolo di lesioni e danni materiali dovute a scosse elettriche !



! Pericolo di malfunzionamenti dovuti a installazione impropria !

Eseguire i collegamenti seguendo le indicazioni dello schema elettrico.

ATTENZIONE Per una adeguata sicurezza elettrica tenere nettamente separati (minimo 4 mm in aria o 1 mm attraverso l'isolamento) il cavo di alimentazione 230 V da quelli a bassissima tensione di sicurezza (alimentazione motori, comandi, elettroserratura, antenna, alimentazione ausiliari) provvedendo eventualmente al loro fissaggio con adeguate fascette in prossimità delle morsettiere.

ATTENZIONE Collegarsi alla rete 230 - 240 V ~ 50/60 Hz tramite un interruttore onnipolare o altro dispositivo che assicuri la onnipolare disinserzione della rete, con una distanza di apertura dei contatti = 3 mm.

Tabella 2 "collegamento alle morsettiere"

1		Ingresso IN1	
2		Ingresso IN2	
3		Ingresso IN3	
4		Ingresso IN4	
5		Comune ingressi	
6	-	Uscita Encoder motore M1	
7	B		
8	A		
9	+		
10	+	Uscita stabilizzata 24V === alimentazione dispositivi di sicurezza controllati	(24V_ST + 24V_AUX) = max 200mA
11	-		
12	+	Uscita 24V === alimentazione ausiliari (es. accessorio BAT_ADV)	
13	-		
14	+	Uscita OUTPUT 1 configurabile 24V === max 5W (vedi lo.31 per i valori selezionabili)	
15	-		
16	+	Uscita OUTPUT 2 configurabile 24V === max 5W (vedi lo.32 per i valori selezionabili)	
17	-		
18-19		Uscita motore M1 max 5A	
ANT	∩	Ingresso segnale antenna radio	
	+	Ingresso massa antenna radio	
C 1		Connessione parti metalliche dei motori	
C 2		Ingresso alimentazione 25 V ~ da trasformatore	
C 3		Uscita connettore per modulo a led luce di cortesia	
S		Ingresso connettore modulo NET-NODE 2.0 - 485/3-EXP	
U 3		Ingresso modulo ad innesto NET-NODE - NET-EXP	



ATTENZIONE Per un'adeguata sicurezza elettrica i cavi di alimentazione del motore devono essere posti all'interno di canalette. Inoltre tenere nettamente separati (minimo 4 mm in aria o 1 mm attraverso l'isolamento) il cavo di alimentazione 230 V da quelli a bassissima tensione di sicurezza (alimentazione motori, comandi, antenna, alimentazione ausiliari) provvedendo eventualmente al loro fissaggio con adeguate fascette in prossimità delle morsettiere.

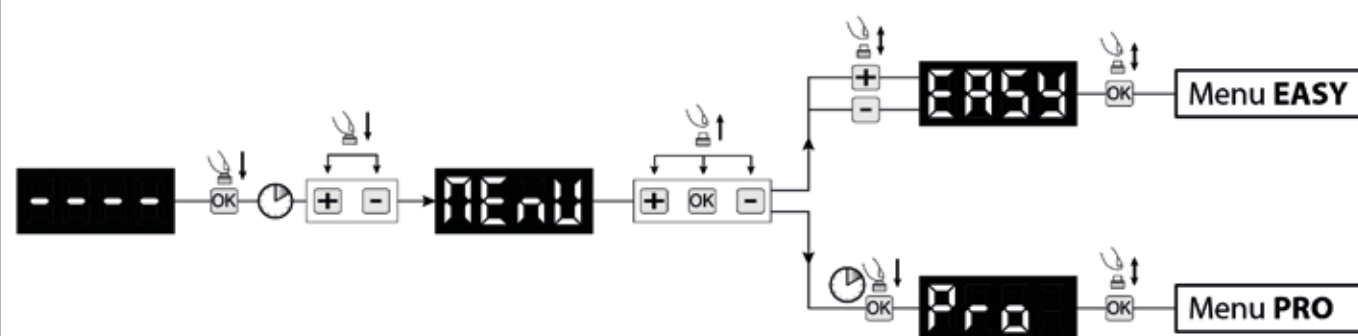
8.9 Accesso ai menù di programmazione

Per accedere al menù di programmazione:

1. Con porta ferma, premere e mantenere premuto il tasto [OK];
2. Premere contemporaneamente i tasti [+] e [-] fino alla comparsa della scritta "MENU"; Rilasciare tutti e 3 i tasti;
3. Seguire le procedure specifiche per l'ingresso nei menù EASY o PRO.

LEGENDA SIMBOLI

	Premere e rilasciare subito il tasto (o i tasti)
	Premere e mantenere premuto il tasto (o i tasti) per il tempo indicato oppure fino al cambio di stato



La programmazione si divide in 2 menù separati denominati menù EASY e menù PRO

Il **menù EASY** comprende una selezione dei parametri basilari che permettono la messa in funzione dell'automazione. La lista parametri visualizzata dal menù EASY varia a seconda del TYPE impostato.

NOTA: L'elenco dei parametri del menù EASY, viene integrato da qualsiasi parametro modificato (rispetto al suo valore di DEFAULT) nel menù PRO. In questo modo sarà possibile avere una lista di tutti i parametri in uso.

Il **menù PRO** è un elenco completo di tutti i parametri disponibili diviso per sottocategorie.

Le sottocategorie gestite si dividono in:

SETU **SETUP:** Parametri che gestiscono l'apprendimento delle corse motori ed il posizionamento delle porte.

INOU **IN/OUT:** Parametri che gestiscono gli ingressi e/o le uscite dei dispositivi collegati.

TIME **TIMES:** Parametri che gestiscono funzioni legate ai tempi di funzionamento.

RADI **RADIO:** Parametri che gestiscono i radiocomandi e le funzioni a loro associate.

MOVE **MOVEMENT:** Parametri che gestiscono i movimenti, velocità e forze delle porte.

EXTR **EXTRA:** Parametri che comprendono funzioni specifiche per determinate tipologie di automazioni o impianti.

SYSE **SYSTEM:** Parametri che gestiscono le funzioni essenziali per il funzionamento dell'impianto.

SAFE **SAFETIES:** Parametri che gestiscono le sicurezze e le funzioni a loro associate.

TEST **TEST:** Parametri che comprendono funzioni di diagnostica.

8.10.3 Lista parametri EASY

ATTENZIONE L'elenco dei parametri del menù EASY, viene integrato da qualsiasi parametro modificato (rispetto al suo valore di DEFAULT) nel menù PRO.

TYPE 00		
		Default
SE.03	Apprendimento corsa motori	-
SE.04	Direzione marcia motore	000
RA.02	Apprendimento radiocomandi	-
RA.04	Codifica radio	000
RA.05	Radiocomandi tasto 1	001
RA.06	Radiocomandi tasto 2	000
IO.03	INPUT 3	013
IO.04	INPUT 4	015
TI.01	Tempo di chiusura automatica	000
TI.02	Tempo di chiusura automatica pedonale	000
TE.01	Visualizzazione stato ingressi centralina	-

TYPE 04		
		Default
SE.03	Apprendimento corsa motori	-
RA.02	Apprendimento radiocomandi	-
RA.04	Codifica radio	000
RA.05	Radiocomandi tasto 1	001
RA.06	Radiocomandi tasto 2	000
TI.01	Tempo di chiusura automatica	000
TE.01	Visualizzazione stato ingressi centralina	-

8.10.4 Lista parametri PRO



Parametri SETUP (SEEU)

		Default TYPE 00	Default TYPE 04
SE.03	Apprendimento corsa motori		
	<p>Avvia la procedura di apprendimento corsa: Premere una volta [OK], viene visualizzato CL-1 CL-1: portare il motore nel punto di chiusura desiderato con i tasti [+] e [-]. Confermare la posizione premendo il tasto [OK] fino a che a display appare OP-1; OP-1: portare il motore nel punto di apertura desiderato con i tasti [+] e [-]. Confermare la posizione premendo il tasto [OK] fino a che a display appare CLOS lampeggiante, rilasciare quindi il tasto. La scritta CLOS potrebbe permanere a display per un tempo variabile, dopodiché il motore inizierà una manovra automatica (chiude-apre) per la memorizzazione della corsa e delle forze. A procedura conclusa riappare SE.03. Attenzione: Nel caso vi siano finecorsa cablati, il motore si arresterà in automatico durante la fase di posizionamento quando si giunge su un finecorsa. Sarà comunque necessario confermare la posizione col tasto [OK] per proseguire.</p>		
SE.04	Direzione marcia motore	000	000
	<p>Inversione direzione marcia: Se=1 inverte automaticamente le uscite apre/chiude dei motori, evitando di dover modificare manualmente i cablaggi nel caso di installazione del motoriduttore in posizione invertita rispetto lo standard. Attenzione: Cambiando questo parametro NON verranno invertiti anche i finecorsa se presenti. Attenzione: Cambiando questo parametro è necessario eseguire un nuovo apprendimento della corsa motori (SE.03).</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Installazione standard • 001: Installazione invertita 	

Parametri RADIO (rRdi)		Default TYPE 00	Default TYPE 04
rA.01	Cancellazione radiocomandi - Premere [OK] una volta brevemente - Appare CANC lampeggiante: ripremere [OK] mantenendo il tasto premuto, la scritta CANC diventa fissa. Dopo circa 5s quando ricompare rA.01 rilasciare il tasto [OK] (tutti i radiocomandi memorizzati sono stati eliminati).		
rA.02	Apprendimento radiocomandi - Premere [OK] una volta brevemente - Verrà visualizzato LEAR per circa 10s - Durante la visualizzazione della scritta LEAR, premere un tasto qualsiasi del radiocomando da memorizzare - Se la memorizzazione va a buon fine, a display verrà visualizzata la posizione assegnata al nuovo radiocomando salvato (es. r000, r001, etc.)		
rA.03	Ricerca e cancellazione di un radiocomando - Premere [OK] una volta brevemente - Usare i tasti [+] e [-] per arrivare alla posizione assegnata al radiocomando che si desidera cancellare - Premere [OK] mantenendo il tasto premuto per circa 5s fino a che la scritta "r- -" appare a display (il radiocomando selezionato è stato eliminato), attendere la fine della procedura (ricomparsa di rA.03) Nota: In assenza di radiocomandi memorizzati, accedendo al parametro verrà visualizzata la scritta "no-r" a display		
rA.04	Codifica radio • 000: HCS FIXED CODE • 002: DIP SWITCH (HT12) • 001: HCS ROLLING CODE • 003: DART Attenzione: Nel caso in cui si renda necessario variare il tipo di codifica, e solo se in memoria sono già presenti dei radiocomandi con codifica diversa, è necessario eseguire la cancellazione della memoria (rA.01) DOPO aver impostato la nuova codifica.	000	000
rA.05	Radiocomando tasto 1	001	001
rA.06	Radiocomando tasto 2	000	000
rA.07	Radiocomando tasto 3	000	000
rA.08	Radiocomando tasto 4 • 000: NONE • 005: Non Utilizzato • 001: START • 006: Non Utilizzato • 002: PED • 007: OPEN_INT • 003: OPEN • 008: OPEN_EXT • 004: CLOSE • 009: OPEN_STOP • 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN		
rA.09	Radiocomandi in memoria Selezionando questo parametro il display visualizzerà il numero di radiocomandi presenti in memoria. Usare il tasto [OK] per accedere alla visualizzazione.		
rA.10	Apprendimento mediante tasto nascosto Permette di abilitare la programmazione di nuovi radiocomandi via radio mediante tasto nascosto. • 000: programmazione disattivata; • 001: programmazione abilitata, resta comunque disabilitata se la centrale viene bloccata mediante codice installatore oppure radiocomando HCS (vedi SY.07); • 002: sempre abilitata, anche con centralina bloccata; Nota: La funzione tasto nascosto è in ogni caso sempre disabilitata con NET-NODE, NET-BOX o NET-COM collegati (ER20 a display).	001	001

8.10.5 Messaggi visualizzati sul display

La centrale di comando prevede la visualizzazione sul display di una serie di messaggi indicanti il proprio stato di funzionamento o eventuali anomalie come descritto nella tabella che segue.

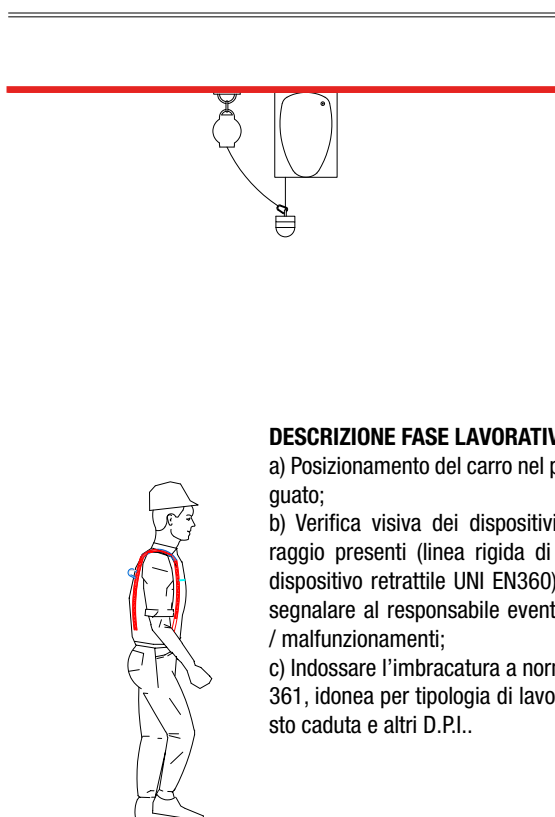
MESSAGGI DI STATO		
Mess.	Descrizione	
----	Cancello chiuso	
..	Cancello aperto	
..	Apertura pedonale	
oPEn	Apertura in corso	
oPEd	Apertura pedonale in corso	
CLoS	Chiusura in corso	
StEP	Centrale in attesa di comandi dopo un impulso di start, con funzionamento passo-passo	
StoP	Intervenuto ingresso STOP durante la manovra o rilevato un ostacolo con durata inversione limitata (SA.07 > 0 oppure SA.08 > 0)	
Phot	Intervenuto ingresso PHOTO durante la manovra	
-88-	TYPE non definito (vedi paragrafo 5.2)	
XX	Con energy saving attivo, il display mostra il messaggio indicato ogni 10s.	
UoLt	Tensione non sufficiente. Verificare l'alimentazione della scheda.	
	Con centrale alimentata ma Display completamente spento, la scheda è in BOOT-MODE: Indica che il firmware è corrotto o in aggiornamento. Per procedere con il ripristino del firmware, usare l'APP DEInstaller ed assicurarsi che il NET-NODE sia collegato nella porta corretta. Attenzione: Quando si procede all'aggiornamento firmware, la scheda perde tutti i dati (parametri e radiocomandi) presenti in memoria. Assicurarsi di avere un backup della memoria se si intende effettuare un ripristino dei dati dopo l'aggiornamento.	
	Tutte le manovre eseguite durante una ricerca della battuta in rallentamento (RESP), si presentano lampeggianti a Display.	
MESSAGGI DI ERRORE		
Mess.	Descrizione	Possibili soluzioni
Er09	Comunicazione con dispositivo collegato alle porte seriali (COM1, COM2, etc...) assente o interrotta.	Verificare che il cavo di collegamento sia in buone condizioni e che sia collegato correttamente alle porte UART tra la centralina e il dispositivo in uso.
Er14	Apprendimento corsa fallito.	Ripetere l'apprendimento della corsa motore (SE.03)
Er15	Richiesta apprendimento corsa.	Eseguire l'apprendimento della corsa motore (SE.03) prima di poter effettuare qualsiasi altra operazione.
Er20	Si sta tentando di programmare la scheda quando è connesso un dispositivo NET-LINK.	Togliere alimentazione, scollegare il dispositivo NET-LINK dalla porta di comunicazione e ridare alimentazione;
Er21	Blocco della programmazione	Sbloccare la programmazione modificando il parametro SY.07=000 Resettare la centrale per rimuovere il blocco alla programmazione. Attenzione: il reset comporta anche il ritorno ai valori di default per l'intera lista parametri.
Er30	Messaggio visualizzato a display all'inizio di ogni manovra che sta ad indicare l'attivazione oppure un guasto dell'ingresso STOP	Verificare il corretto funzionamento del comando.
Er31	Messaggio visualizzato a display all'inizio di ogni manovra che sta ad indicare l'attivazione oppure un guasto dell'ingresso PHOTO_1	Verificare il corretto funzionamento dei dispositivi di sicurezza installati.
Er32	Messaggio visualizzato a display all'inizio di ogni manovra che sta ad indicare l'attivazione oppure un guasto dell'ingresso PHOTO_2	
Er33	Messaggio visualizzato a display all'inizio di ogni manovra che sta ad indicare l'attivazione oppure un guasto dell'ingresso SAFETY_1	
Er34	Messaggio visualizzato a display all'inizio di ogni manovra che sta ad indicare l'attivazione oppure un guasto dell'ingresso SAFETY_2	
Er71	Possibile guasto al canale 1 dell'encoder	Verificare che l'encoder sia collegato correttamente. Se il cablaggio è corretto è possibile che il canale 1 dell'encoder sia guasto. Impostare eventualmente la centrale per funzionamento con 1 solo canale encoder (SY.04=001), ma occorre invertire i fili CH1-CH2 dell'encoder. Se l'errore persiste sostituire il motore elettrico.
Er72	Possibile guasto al canale 2 dell'encoder	Verificare che l'encoder sia collegato correttamente. Se il cablaggio è corretto è possibile che il canale 2 dell'encoder sia guasto. Impostare eventualmente la centrale per funzionamento con 1 solo canale encoder (SY.04=001). Attenzione: La precisione dell'encoder verrà ridotta.

8.11 Impiego ed utilizzo

SICUR DROP ha lo scopo di portare a terra il punto di aggancio di un arrotolatore o di dispositivi simili posizionati su punti fissi (soffitto, travi, ecc) o su punti mobili come ad esempio carriponte o guide rigide (linee vita di Tipo D).

Il raggio d'azione del radiocomando è di circa mt. 50.

Di seguito sono descritte le fasi lavorative standard per l'utilizzo del dispositivo SICUR DROP installato su un carro ponte in combinazione ad una linea vita di TIPO D. La procedura potrebbe subire delle modifiche in funzione alle specifiche esigenze dell'utilizzatore che devono in ogni caso essere concordate con l'installatore.



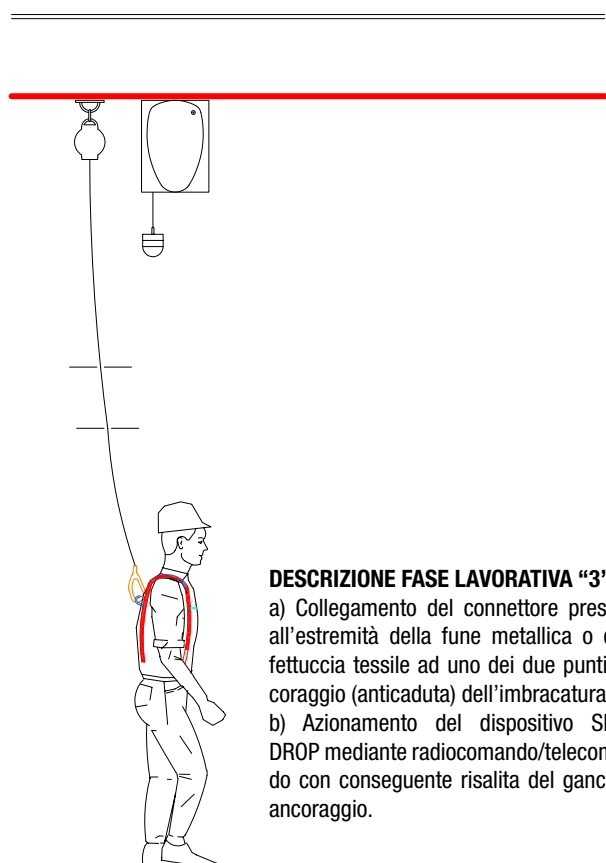
DESCRIZIONE FASE LAVORATIVA "1"

- Posizionamento del carro nel punto adeguato;
- Verifica visiva dei dispositivi di ancoraggio presenti (linea rigida di TIPO D e dispositivo retrattile UNI EN360) al fine di segnalare al responsabile eventuali difetti / malfunzionamenti;
- Indossare l'imbracatura a norma UNI EN 361, idonea per tipologia di lavoro in arresto caduta e altri D.P.I..



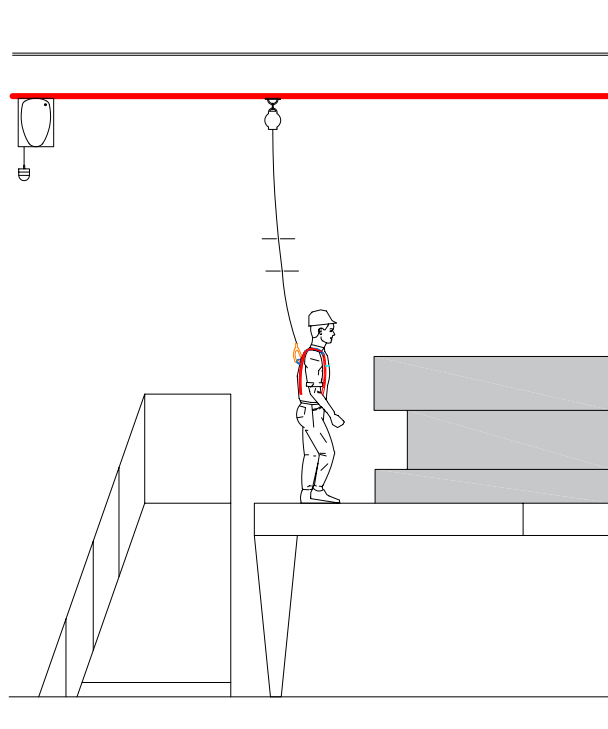
DESCRIZIONE FASE LAVORATIVA "2"

- Inibizione completa del carro con procedure da definire;
- Azionamento del dispositivo SICUR DROP mediante radiocomando/telecomando con conseguente discesa del peso di richiamo e del gancio di ancoraggio.



DESCRIZIONE FASE LAVORATIVA "3"

- Collegamento del connettore presente all'estremità della fune metallica o della fettuccia tessile ad uno dei due punti ancoraggio (anticaduta) dell'imbracatura;
- Azionamento del dispositivo SICUR DROP mediante radiocomando/telecomando con conseguente risalita del gancio di ancoraggio.



DESCRIZIONE FASE LAVORATIVA "4"

- Regolare esecuzione delle lavorazioni in completa sicurezza con fattore di caduta costante pari a 0.

8.12 Radiocomando / Telecomando

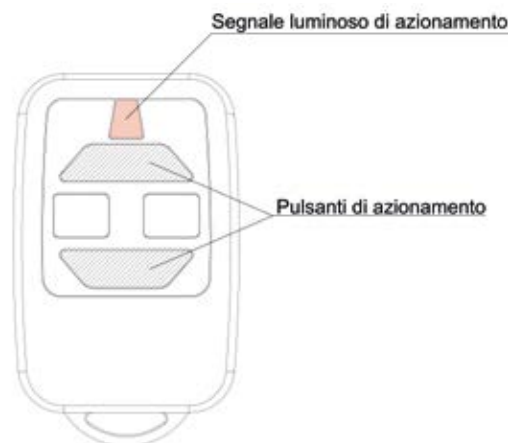
Una volta effettuato il settaggio del dispositivo solo uno dei due pulsanti sarà funzionante.

Il pulsante da utilizzarsi è scelto a descrizione del programmatore:

- Il dispositivo funziona in modalità DISCESA – STOP – RISALITA;
- Ad un primo tocco del pulsante si attiva la discesa del dispositivo, se non si compie nessun'altra azione la zavorra si arresta ad una quota prestabilita;
- Per procedere alla risalita del dispositivo è necessario premere nuovamente il medesimo pulsante;
- Se durante la discesa o la risalita della zavorra si preme il pulsante il dispositivo si arresta immediatamente, premendo un'ulteriore volta il pulsante il dispositivo si riattiva invertendo però il ciclo che stava effettuando.

L'utilizzo non necessita di formazione particolare o di dispositivi di protezione individuale specifici.

E' comunque necessario usare il buon senso e avere l'accortezza di non posizionarsi sotto al dispositivo.



9. LISTA PARTI DI RICAMBIO

Fune in Kevlar:

Per la sostituzione della fune in kevlar è necessario scollegare il dispositivo dalla corrente elettrica, togliere il carter, svolgere il filo usurato, riavvolgere il filo nuovo con egual lunghezza di quello installato in precedenza, richiudere il carter, ricollegare alla corrente elettrica e rimettere in funzione il dispositivo verificandone l'effettivo corretto funzionamento.

10. INSTALLAZIONE E COLLAUDO

10.1 Installazione zavorra

La zavorra (vedi pag. 8) è costituita da:

- N° 1 barra filettata con dado autobloccante e rondelle;
- N° 1 golfare per l'aggancio;
- N° 1 zavorra standard;

La zavorra viene agganciata, mediante il golfare, sia alla fune in kevlar presente nel SICUR DROP sia dell'arrotolatore mediante apposito collegamento presente nella confezione ed ha la funzione di accompagnare il punto di ancoraggio dell'arrotolatore ad una altezza di circa 1 mt da terra.

10.2 Messa in funzione

Il prodotto è composto da:

- Un motore elettrico;
- Un cordino di richiamo in kevlar;
- Zavorra.

Il motore elettrico grazie alla sua velocità costante fa sì che l'arrotolatore non acceleri ed entri quindi in funzione il sistema di sicurezza che blocca la fune dell'arrotolatore stesso.

La discesa del cordino può avere inizialmente una velocità di 16 cm/s, calando poi, in prossimità dell'arrivo a terra per evitare possibili infortuni.

Il motore elettrico deve essere programmato in funzione della necessità variando quindi lunghezza di svolgimento cordino, velocità di esercizio, distanza a cui rallentare la velocità. L'azionamento del sistema avviene tramite telecomando/radiocomando portatile.

Il sistema presenta un dispositivo di sicurezza che consente di bloccarsi ed invertire la marcia in caso trovasse ostacoli nella risalita.

Di seguito è possibile vedere una scheda tipo di installazione e collaudo del dispositivo.

Esempio di scheda di installazione e collaudo.

Si precisa che per la regolazione del dispositivo è necessario essere formati dal produttore.

sicurlive
GROUP

Sicurlive Group S.R.L.
Via S. Rocco 10/12
00197 Roma (RM) Italia
Tel. +39 06 9515218
Fax +39 06 9515218

Cap. Soc. € 10.000,00 i.v.
P.I. 01210001000
R.I. 01210001000
I.C.E.A. n. 462197
www.sicurlivegroup.it

SCHEDA DI INSTALLAZIONE E COLLAUDO

DESCRIZIONE DELLA PROCEDURA	
P003	Apprendimento corsa motore Mlt. _____ (approssimazione +/- 15 cm)
P004	Cancellazione radiocomandi
P005	Apprendimento radiocomandi
P006	Ricerca e cancellazione di un radiocomando
P007	Ripristino parametri di funzionamento
ESECUZIONE PROVE	
STATICA	
Secondo direttiva macchine 2006/42/CE del 17/05/2006 - paragrafo 4.1.2.3	
Firma _____	
DINAMICA	
Secondo direttiva macchine 2006/42/CE del 17/05/2006 - paragrafo 4.1.2.3	
Firma _____	

PARAMETRI E PROVE A CURA DELL'INSTALLATORE

PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE INGRESSI		VALORI DI DEFAULT	VALORI UTENTE _i
P016	Selezione tipo ingresso INPUT_1	000	
P017	Selezione funzionamento Pulsante ▲	003	
P018	Selezione funzionamento Pulsante ▼	004	
P019	Selezione funzionamento INPUT_1	00R	
P020	Selezione funzionamento INPUT_2	00L	
PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE DEI CANALI RADIO		VALORI DI DEFAULT	VALORI UTENTE _i
P021	Assegnazione CANALI * radiocomandi	007	
P027	Selezione tipo di radiocomando	000	

PARAMETRI DI FUNZIONAMENTO		VALORI SELEZIONABILI	VALORI DI DEFAULT	VALORI UTENTE _i
P031	Regolazione velocità motori durante il rallentamento in apertura	15% 100%	050	
P032	Regolazione velocità motori durante la corsa in apertura	15% 100%	100	
P033	Regolazione velocità motori durante la corsa in chiusura	15% 100%	070	
P034	Regolazione velocità motori durante il rallentamento in chiusura	15% 100%	050	
P035	Regolazione durata rallentamento in apertura	0% 80%	015	
P036	Regolazione durata rallentamento in chiusura	0% 80%	075	

Attenzione: modificando i valori di questi parametri, all'uscita della modalità di programmazione, verrà richiesto un nuovo apprendimento della corsa motore.

P037	Regolazione forza motore in apertura	1% 99%	050	
P038	Regolazione forza motore in chiusura	1% 99%	050	
P039	Regolazione forza sec. in chiusura: regola la forza motore nell'ultimo tratto di corsa in chiusura definito dal P045	1% 100%	060	
P054	Funzione "soft start": i motori accelereranno a raggiungere la velocità impostata. No partenze brusche	000: "soft start" non attivo 001: "soft start" attivo	001	
P055	Regolazione durata inversione su ostacolo (Rilevato da sensore antischiaffamento interno oppure da attivazione ingresso safety): se=0 esegue l'inversione completa, se=1 indica la durata (in sec) della corsa, dopo l'inversione conseguente al rilevamento di un ostacolo durante l'apertura	000: inversione completa su ostacolo >000: durata dell'inversione su ostacolo (1sec.....10sec)	003	
P056	Regolazione durata dell'inversione su ostacolo (Rilevato	000: inversione completa su		

10.3 Parametri di installazione PRO

Parametri SETUP (SEEU)		Default TYPE 00	Default TYPE 04
SE.03	Apprendimento corsa motori Avvia la procedura di apprendimento corsa: Premere una volta [OK], viene visualizzato CL-1 CL-1: portare il motore nel punto di chiusura desiderato con i tasti [+] e [-]. Confermare la posizione premendo il tasto [OK] fino a che a display appare OP-1; OP-1: portare il motore nel punto di apertura desiderato con i tasti [+] e [-]. Confermare la posizione premendo il tasto [OK] fino a che a display appare CLOS lampeggiante, rilasciare quindi il tasto. La scritta CLOS potrebbe permanere a display per un tempo variabile, dopodiché il motore inizierà una manovra automatica (chiude-apre) per la memorizzazione della corsa e delle forze. A procedura conclusa riappare SE.03. Attenzione: Nel caso vi siano fincorsa cablati, il motore si arresterà in automatico durante la fase di posizionamento quando si giunge su un fincorsa. Sarà comunque necessario confermare la posizione col tasto [OK] per proseguire.		
SE.04	Direzione marcia motore Inversione direzione marcia: Se=1 inverte automaticamente le uscite apre/chiude dei motori, evitando di dover modificare manualmente i cablaggi nel caso di installazione del motoriduttore in posizione invertita rispetto lo standard. Attenzione: Cambiando questo parametro NON verranno invertiti anche i fincorsa se presenti. Attenzione: Cambiando questo parametro è necessario eseguire un nuovo apprendimento della corsa motori (SE.03).	000	000

- 000: Installazione standard
- 001: Installazione invertita

Parametri RADIO (rRdi)		Default TYPE 00	Default TYPE 04
rA.01	Cancellazione radiocomandi - Premere [OK] una volta brevemente - Appare CANC lampeggiante: ripremere [OK] mantenendo il tasto premuto, la scritta CANC diventa fissa. Dopo circa 5s quando ricompare rA.01 rilasciare il tasto [OK] (tutti i radiocomandi memorizzati sono stati eliminati).		
rA.02	Apprendimento radiocomandi - Premere [OK] una volta brevemente - Verrà visualizzato LEAR per circa 10s - Durante la visualizzazione della scritta LEAR, premere un tasto qualsiasi del radiocomando da memorizzare - Se la memorizzazione va a buon fine, a display verrà visualizzata la posizione assegnata al nuovo radiocomando salvato (es. r000, r001, etc.)		
rA.03	Ricerca e cancellazione di un radiocomando - Premere [OK] una volta brevemente - Usare i tasti [+] e [-] per arrivare alla posizione assegnata al radiocomando che si desidera cancellare - Premere [OK] mantenendo il tasto premuto per circa 5s fino a che la scritta "r- -" appare a display (il radiocomando selezionato è stato eliminato), attendere la fine della procedura (ricomparsa di rA.03) Nota: In assenza di radiocomandi memorizzati, accedendo al parametro verrà visualizzata la scritta "no-r" a display		
rA.04	Codifica radio • 000: HCS FIXED CODE • 002: DIP SWITCH (HT12) • 001: HCS ROLLING CODE • 003: DART Attenzione: Nel caso in cui si renda necessario variare il tipo di codifica, e solo se in memoria sono già presenti dei radiocomandi con codifica diversa, è necessario eseguire la cancellazione della memoria (rA.01) DOPO aver impostato la nuova codifica.	000	000
rA.05	Radiocomando tasto 1	001	001
rA.06	Radiocomando tasto 2	000	000
rA.07	Radiocomando tasto 3	000	000
rA.08	Radiocomando tasto 4	000	000
	• 000: NONE • 001: START • 002: PED • 003: OPEN • 004: CLOSE • 005: Non Utilizzato • 006: Non Utilizzato • 007: OPEN_INT • 008: OPEN_EXT • 009: OPEN_STOP • 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN		

rA.09	Radiocomandi in memoria		
	Selezionando questo parametro il display visualizzerà il numero di radiocomandi presenti in memoria. Usare il tasto [OK] per accedere alla visualizzazione.		
rA.10	Apprendimento mediante tasto nascosto	001	001
	Permette di abilitare la programmazione di nuovi radiocomandi via radio mediante tasto nascosto. <ul style="list-style-type: none"> • 000: programmazione disattivata; • 001: programmazione abilitata, resta comunque disabilitata se la centrale viene bloccata mediante codice installatore oppure radiocomando HCS (vedi SY.07); • 002: sempre abilitata, anche con centralina bloccata; Nota: La funzione tasto nascosto è in ogni caso sempre disabilitata con NET-NODE, NET-BOX o NET-COM collegati (ER20 a display).		

Parametri SYSTEM (SY5t)

		<i>Default TYPE 00</i>	<i>Default TYPE 04</i>
SY.00	TYPE impostato	000	004
	Permette di visualizzare il TYPE e la versione firmware attualmente in uso. Premere il tasto [OK], il display mostra brevemente il TYPE (eg: "-04-") e successivamente la versione del firmware (eg: "00.01").		
SY.01	Tipo motori	010	000
	Type 00 <ul style="list-style-type: none"> • 010: LIVI 3/24N Type 04 <ul style="list-style-type: none"> • 000: ADVANCE - ADVANCE/N - SPACE - SPACE/N • 001: SPACE/L • 002: ADVANCE/XL - SPACE/XL • 003: SPACE/XXL - SPACE/N/XXL • 004: SPACE/N/L BOOST • 005: SPACE/N/XL - ADVANCE/N/XL • 006: SPAZIO 702S • 007: SPAZIO 703S 		
SY.02	Non Utilizzato		
SY.03	Utilizzo encoder	000	000
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: motori con encoder cablato • 001: motori senza encoder cablato (encoder virtuale) 		
SY.04	Tipo encoder	001	002
	<ul style="list-style-type: none"> • 001: Encoder 1 canale • 002: Encoder 2 canali 		
SY.05	Ripristino dei parametri di funzionamento (esclusi IN/OUT)		
	Ripristina i parametri della centrale ai valori di default per il TYPE impostato. Non modifica i valori degli ingressi e delle uscite. Entrare in SY.05 col tasto [OK], viene visualizzato [dEF 1] lampeggiante. Premere e mantenere premuto il tasto [OK] fino a che [dEF 1] smette di lampeggiare e rilasciare il tasto [OK].		
SY.06	Contamanovre manutenzione		
	Se=0 azzera il contatore e disabilita la richiesta d'intervento, Se>0 indica il numero di manovre (x500) da effettuare prima che la centrale esegua un pre-lampeggio di 4sec aggiuntivi ad indicare la necessità di intervento di manutenzione. Es.: Se SY.06=050, numero manovre = 50x500=25000 Attenzione: Prima di impostare un nuovo valore del contamanovre manutenzione, è necessario resettare lo stesso impostando SY.06=0 e solo successivamente SY.06= "nuovo valore".	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Richiesta manutenzione disabilitata • >000: Numero manovre (x500) per richiesta manutenzione (1.....255) 	
SY.07	Blocco accesso programmazione		
	E' possibile bloccare l'accesso alla programmazione della centrale, in modo che non sia consentita la modifica dei parametri tramite il display e i tasti. Una volta entrati in SY.07 si avranno due possibili messaggi: <ul style="list-style-type: none"> • FREE: nessun blocco attivo • BLOC-PROG: blocco attivo Il blocco è impostabile in due modi: <ul style="list-style-type: none"> • Inserimento radiocomando in codifica HCS: all'interno di SY.07, premere il tasto del radiocomando per bloccare/sbloccare. • Impostazione Codice Installatore tramite dispositivi NET-LINK. Attenzione: In mancanza del codice di blocco, per sbloccare la centrale, sarà necessario cambiare il TYPE impostato oppure effettuare un reset dei parametri di funzionamento (SY.05).		

SY.08	Abilitazione NET-EXP	000	000
	Abilitazione scheda espansione NET-EXP: Attenzione: Da default la scheda espansione è disabilitata. Attenzione: Se si effettua un default delle impostazioni, ricordarsi di impostare correttamente i parametri.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Disabilitato • 001: Abilitato 	
SY.09	Save position	000	001
	Salvataggio in memoria della posizione del cancello in caso di mancanza alimentazione. Attenzione: A complemento di questo parametro, verificare anche la funzione "RESP e gestione battute" (Mo.17).	<ul style="list-style-type: none"> • 000: RESP_ON = Allo spegnimento non viene salvata in memoria la posizione del cancello. Alla successiva manovra viene eseguito il RESP. • 001: RESP_OFF = Allo spegnimento viene salvata in memoria la posizione del cancello. Non viene eseguito il RESP. 	
SY.10	Non Utilizzato		
SY.11	Non Utilizzato		
SY.12	Tipologia comunicazione porta U1/S1	000	000
	Attiva la comunicazione seriale nella porta U1 (se presente a bordo scheda) oppure nella S1 (presente nell'art. 485/3-EXP). Attenzione: Non è possibile occupare entrambe le porte contemporaneamente.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: U1_UART • 001: S1_RS485 	
SY.13	Non Utilizzato		
SY.14	Tipologia comunicazione porta U3/S3	000	000
	Attiva la comunicazione seriale nella porta U3 (se presente a bordo scheda) oppure nella S3 (presente nell'art. 485/3-EXP - NET-NODE 2.0). Attenzione: Non è possibile occupare entrambe le porte contemporaneamente.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: U3_UART • 001: S3_RS485 	

Parametri INPUT / OUTPUT (input/output)

		Default TYPE 00	Default TYPE 04
Io.00	Ripristino delle impostazioni "I/O" (input/output)		
	Ripristina gli ingressi e le uscite ai valori di default per il TYPE impostato (su centrale e NET-EXP). Entrare in Io.00 col tasto [OK], viene visualizzato [dEF 2] lampeggiante. Premere e mantenere premuto il tasto [OK] fino a che [dEF 2] smette di lampeggiare e rilasciare il tasto [OK].		
Io.01	INPUT 1	021	021
Io.02	INPUT 2	001	001
Io.03	INPUT 3	017	000
Io.04	INPUT 4	019	000
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: NONE • 001: START • 002: PED • 003: OPEN • 004: CLOSE • 005: OPEN_PM • 006: CLOSE_PM • 007: OPEN_INT • 008: OPEN_EXT • 009: OPEN_STOP • 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN • 013: Non Utilizzato • 014: Non Utilizzato • 015: Non Utilizzato • 016: STOP / SAS_INPUT • 017: SWO_1 • 018: Non Utilizzato • 019: SWC_1 • 020: Non Utilizzato • 021: PHOTO_1 • 022: PHOTO_2 • 023: SAFETY_1 • 024: SAFETY_1_8k2 • 025: SAFETY_2 • 026: SAFETY_2_8k2 • 027: SAFETY_INHIBITION • 028: EMERGENCY_IN • 029: Non Utilizzato • 030: RESET • 031: MANEUVER_INHIBITION 		
Io.05 ... Io.10	Non Utilizzato		
Io.20	Funzionamento tasto [↑]	000	003
Io.21	Funzionamento tasto [↓]	000	004
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: NONE • 001: START • 002: PED • 003: OPEN • 004: CLOSE • 005: OPEN_PM • 006: CLOSE_PM • 007: OPEN_INT • 008: OPEN_EXT • 009: OPEN_STOP • 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN 		

Io.31	OUTPUT 1		011	011	
Io.32	OUTPUT 2		009	009	
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: NONE • 001: 24V • 002: 24V_TEST • 003: ELOCK_M1 • 004: ELOCK_INV_M1 • 005: ELOCK_BOOST_M1 • 006: Non Utilizzato • 007: Non Utilizzato • 008: Non Utilizzato • 009: WARN_FIX / SAS_OUTPUT • 010: WARN_INT • 011: FLASH_FIX • 012: FLASH_INT 	<ul style="list-style-type: none"> • 013: COURTESY • 014: Non Utilizzato • 015: Non Utilizzato • 016: Non Utilizzato • 017: Non Utilizzato • 018: MINUTERIE • 019: ALARM • 020: AUX_1_OUT_INPULS • 021: AUX_1_OUT_STEP • 022: AUX_1_OUT_TEMP • 023: AUX_2_OUT_INPULS • 024: AUX_2_OUT_STEP • 025: AUX_2_OUT_TEMP 	<ul style="list-style-type: none"> • 026: TRAFFIC_LIGHT_INT • 027: TRAFFIC_LIGHT_EXT • 028: STATUS_1 • 029: STATUS_2 • 030: Non Utilizzato • 031: Non Utilizzato • 032: Non Utilizzato • 033: Non Utilizzato • 034: Non Utilizzato 		
Io.33 ... Io.38	Non Utilizzato				
Io.41	EXP_INPUT 1		000	000	
Io.42	EXP_INPUT 2		000	000	
Io.43	EXP_INPUT 3		000	000	
Io.44	EXP_INPUT 4		000	000	
Io.45	EXP_INPUT 5		000	000	
Io.46	EXP_INPUT 6		000	000	
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: NONE • 001: START • 002: PED • 003: OPEN • 004: CLOSE • 005: OPEN_PM • 006: CLOSE_PM • 007: OPEN_INT 	<ul style="list-style-type: none"> • 008: OPEN_EXT • 009: OPEN_STOP • 010: AUX_1_IN • 011: AUX_2_IN • 012: COURTESY_IN • 013: Non Utilizzato • 014: Non Utilizzato • 015: Non Utilizzato 	<ul style="list-style-type: none"> • 016: STOP / SAS_INPUT • 017: SWO_1 • 018: Non Utilizzato • 019: SWC_1 • 020: Non Utilizzato • 021: PHOTO_1 • 022: PHOTO_2 • 023: SAFETY_1 	<ul style="list-style-type: none"> • 024: SAFETY_1_8k2 • 025: SAFETY_2 • 026: SAFETY_2_8k2 • 027: SAFETY_INHIBITION • 028: EMERGENCY_IN • 029: Non Utilizzato • 030: RESET • 031: MANEUVER_INHIBITION 	
Io.51	EXP_OUTPUT 1		000	000	
Io.52	EXP_OUTPUT 2		000	000	
Io.53	EXP_OUTPUT 3		000	000	
Io.54	EXP_OUTPUT 4		000	000	
Io.55	EXP_OUTPUT 5		000	000	
Io.56	EXP_OUTPUT 6		000	000	
Io.57	EXP_OUTPUT 7		000	000	
Io.58	EXP_OUTPUT 8		000	000	
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: NONE • 001: 24V • 002: 24V_TEST • 003: ELOCK_M1 • 004: ELOCK_INV_M1 • 005: ELOCK_BOOST_M1 • 006: Non Utilizzato • 007: Non Utilizzato • 008: Non Utilizzato • 009: WARN_FIX / SAS_OUTPUT • 010: WARN_INT • 011: FLASH_FIX • 012: FLASH_INT 	<ul style="list-style-type: none"> • 013: COURTESY • 014: Non Utilizzato • 015: Non Utilizzato • 016: Non Utilizzato • 017: Non Utilizzato • 018: MINUTERIE • 019: ALARM • 020: AUX_1_OUT_INPULS • 021: AUX_1_OUT_STEP • 022: AUX_1_OUT_TEMP • 023: AUX_2_OUT_INPULS • 024: AUX_2_OUT_STEP • 025: AUX_2_OUT_TEMP 	<ul style="list-style-type: none"> • 026: TRAFFIC_LIGHT_INT • 027: TRAFFIC_LIGHT_EXT • 028: STATUS_1 • 029: STATUS_2 • 030: Non Utilizzato • 031: Non Utilizzato • 032: Non Utilizzato • 033: Non Utilizzato • 034: Non Utilizzato 		
Io.60	Funzione STATUS 1		000	000	
Io.61	Funzione STATUS 2		000	000	
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: NONE • 001: MAINTENANCE • 002: PHOTO • 003: STOP • 004: OBSTACLE • 005: EMERGENCY 	<ul style="list-style-type: none"> • 006: CLOSED_M1 • 007: OPENED_M1 • 008: Non Utilizzato • 009: Non Utilizzato • 010: RESP_FIX • 011: RESP_INT 	<ul style="list-style-type: none"> • 012: Non Utilizzato • 013: Non Utilizzato • 014: Non Utilizzato • 015: Non Utilizzato • 016: CLOSURE_FAILED • 017: SECURITY 		

Parametri MOVEMENT (ΠουΕ)

		Default TYPE 00	Default TYPE 04
Mo.01	Velocità di rallentamento in apertura	040	055
	Regolazione velocità motori durante il rallentamento in apertura.	5%.....100%	
Mo.02	Velocità massima in apertura	100	100
	Regolazione velocità motori durante la corsa in apertura.	5%.....100%	
Mo.03	Spazio di accelerazione in apertura	010	010
	Esprime uno spazio definito in % sulla corsa totale (valore <30%) entro il quale si crea l'accelerazione in partenza da un comando di apertura. Un valore piccolo corrisponde ad una rampa molto alta.	0%.....30%	
Mo.04	Spazio di transizione della velocità in apertura	010	010
	Esprime uno spazio definito in % sulla corsa totale (valore <30%) entro il quale l'automazione deve rallentare sino alla velocità di rallentamento. La fine di questo tratto viene calcolato partendo da dove inizia lo spazio Mo.05.	0%.....30%	
Mo.05	Spazio di rallentamento in apertura	010	010
	Esprime uno spazio definito in % sulla corsa totale (valore <30%). Si tratta dell'ultimo tratto completato dall'automazione nella manovra di apertura.	0%.....30%	
Mo.06	Velocità di rallentamento in chiusura	040	020
	Regolazione velocità motori durante il rallentamento in chiusura.	5%.....100%	
Mo.07	Velocità massima in chiusura	100	075
	Regolazione velocità motori durante la corsa in chiusura.	5%.....100%	
Mo.08	Spazio di accelerazione in chiusura	010	010
	Esprime uno spazio definito in % sulla corsa totale (valore <30%) entro il quale si crea l'accelerazione in partenza da un comando di chiusura. Un valore piccolo corrisponde ad una rampa molto alta.	0%.....30%	
Mo.09	Spazio di transizione della velocità di chiusura	010	010
	Esprime uno spazio definito in % sulla corsa totale (valore <30%) entro il quale l'automazione deve rallentare sino alla velocità di rallentamento. La fine di questo tratto viene calcolato partendo da dove inizia lo spazio Mo.10.	0%.....30%	
Mo.10	Spazio di rallentamento in chiusura	010	010
	Esprime uno spazio definito in % sulla corsa totale (valore <30%). Si tratta dell'ultimo tratto completato dall'automazione nella manovra di chiusura.	0%.....30%	
Mo.11	Intensità di arresto	020	020
	Regola la rapidità con cui il motore scende a velocità 0 (zero) in caso di arresto o inversione del movimento. Influisce su arresti generati da: - comandi di movimento (START, OPEN, CLOSE, PED, etc.); - attivazione ingresso tipo PHOTO o STOP. Non influisce su arresti generati da: - arrivo su finecorsa o su punto memorizzato; - inversione di emergenza (rilevamento ostacolo interno o attivazione ingresso tipo SAFETY). Nota: Valori alti = arresto più rapido; Valori bassi = arresto più lento. Attenzione: Per prevenire eccessive sollecitazioni che potrebbero compromettere il buon funzionamento dell'automazione, si raccomanda di tenere sempre in considerazione l'eventuale inerzia dell'anta, evitando di impostare valori troppo elevati in presenza di masse importanti.	0%.....50%	
Mo.12	Spazio di apertura per la funzione pedonale	030	050
	Regolazione in % dello spazio di apertura per la funzione pedonale.	5%.....100%	
Mo.13	Sensibilità forza motore 1 in apertura	050	040
	Esprime un valore in % per regolare la sensibilità al rilevamento di un ostacolo in apertura nel motore 1. Un valore alto corrisponde ad una minore sensibilità.	1%.....100%	
Mo.14	Sensibilità forza motore 1 in chiusura	050	040
	Esprime un valore in % per regolare la sensibilità al rilevamento di un ostacolo in chiusura nel motore 1. Un valore alto corrisponde ad una minore sensibilità.	1%.....100%	

Mo.15	Non Utilizzato		
Mo.16	Non Utilizzato		
Mo.17	RESP e gestione battute	002	001
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: In funzionamento normale, si ferma sul punto memorizzato, in caso di RESP cerca il riferimento in apertura. • 001: In funzionamento normale, si ferma sul punto memorizzato, in caso di RESP cerca il riferimento in chiusura. • 002: Ricerca la battuta solo in apertura, in chiusura si ferma sul punto memorizzato. In caso di RESP parte in apertura. • 003: Ricerca la battuta solo in chiusura, in apertura si ferma sul punto memorizzato. In caso di RESP parte in chiusura. • 004: Ricerca la battuta in chiusura e in apertura. In caso di RESP parte in apertura. • 005: Ricerca la battuta in chiusura e in apertura. In caso di RESP parte in chiusura. <p>Nota: L'unica direzione ammessa in caso di RESP è quella impostata, in caso di inversioni (PHOTO, SAFETY) arresta il moto.</p> <p>Nota: In presenza di finecorsa cablati, l'automazione si arresta sempre al raggiungimento del finecorsa.</p> <p>Nota: Abilitare la ricerca delle battute solo dopo aver eseguito l'apprendimento (SE.03). Questo per evitare che durante la mappatura delle forze il motore spinga troppo in battuta.</p>		
Mo.18	Accelerazione in doppia fase	000	000
	<p>Se attivato esegue una rampa di accelerazione fino a raggiungere la velocità di rallentamento determinata dal parametro Mo.01 o Mo.06, mantenendola fino al termine dello spazio accelerazione (Mo.03 o Mo.08), dopodiché la velocità passa a quella massima impostata.</p> <p>Questo parametro può servire per facilitare il superamento delle prove d'impatto su porte da garage in chiusura nel punto: H-300mm. (H=altezza della porta sezionale).</p> <ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • 001: Solo in apertura • 002: Solo in chiusura • 003: In apertura e in chiusura 		
Mo.19	Durata spunto in apertura	000	000
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Spunto disattivato (esegue uno spunto di durata minima, quasi impercettibile) • 00X: Regola la durata dello spunto fino a 2,5s (X*10 ms) 		
Mo.20	Durata spunto in chiusura	000	000
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Spunto disattivato (esegue uno spunto di durata minima, quasi impercettibile) • 00X: Regola la durata dello spunto fino a 2,5s (X*10 ms) 		
Mo.21	Margine arresto battuta in apertura	010	100
	<p>Spazio a fine apertura compiuto con velocità di rallentamento e senza inversione su ostacolo. Espresso in millesimi della corsa totale. (0.....255)</p>		
Mo.22	Margine arresto battuta in chiusura	010	030
	<p>Spazio a fine chiusura compiuto con velocità di rallentamento e senza inversione su ostacolo. Espresso in millesimi della corsa totale. (0.....255)</p>		
Mo.23	Non Utilizzato		
Mo.24	Non Utilizzato		
Mo.25	Non Utilizzato		
Mo.26	Non Utilizzato		
Mo.27	Non Utilizzato		
Mo.28	Frenatura anti-effrazione	/	000
	<p>Parametro previsto per automazioni a binario per porte sezionali. Permette di contrastare eventuali movimenti del motore che vengano rilevati quando l'automazione non è in funzionamento. In tal caso il motore verrà attivato in direzione contraria al movimento rilevato al fine di mantenere invariata la posizione dell'automazione.</p> <p>Attenzione: è NECESSARIO avere l'encoder a 2CH collegato e abilitato (SY.04=002).</p> <p>Attenzione: Se attivo (Mo.28=001,002,003) è NECESSARIO impostare il parametro Mo.17=002 ed installare il fermo meccanico (art. AB/FM non fornito) sul binario in posizione di apertura.</p> <ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • 001: Attivo solo a cancello chiuso • 002: Attivo solo a cancello aperto • 003: Attivo sia a cancello chiuso che aperto 		

Parametri SAFETIES (SRFE)

		Default TYPE 00	Default TYPE 04
SA.01	PHOTO_1	002	002
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: STOP & CHIUSURA - l'ingresso fotocellula è controllato solo in partenza da cancello fermo e durante la chiusura. Nel primo caso impedisce l'avvio mentre in chiusura provoca l'inversione del moto. • 001: SEMPRE - L'ingresso fotocellula è sempre controllato. Da cancello fermo impedisce la partenza. Durante la chiusura provoca l'inversione del moto. Durante l'apertura provoca l'arresto del moto. • 002: CHIUSURA - l'ingresso fotocellula è controllato solo durante la chiusura. La sua attivazione provoca l'inversione del moto. 		
SA.02	PHOTO_2	000	002
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: STOP & CHIUSURA - l'ingresso fotocellula è controllato solo in partenza da cancello fermo e durante la chiusura. Nel primo caso impedisce l'avvio mentre in chiusura provoca l'inversione del moto. • 001: SEMPRE - L'ingresso fotocellula è sempre controllato. Da cancello fermo impedisce la partenza. Durante la chiusura provoca l'inversione del moto. Durante l'apertura provoca l'arresto del moto. • 002: CHIUSURA - l'ingresso fotocellula è controllato solo durante la chiusura. La sua attivazione provoca l'inversione del moto. 		
SA.03	SAFETY_1	000	001
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: costa sensibile sempre abilitata • 001: costa sensibile abilitata solo in chiusura • 002: costa sensibile abilitata solo in chiusura e prima di ogni movimento • 003: costa sensibile abilitata solo in apertura • 004: costa sensibile abilitata solo in apertura e prima di ogni movimento 		
SA.04	SAFETY_2	000	001
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: costa sensibile sempre abilitata • 001: costa sensibile abilitata solo in chiusura • 002: costa sensibile abilitata solo in chiusura e prima di ogni movimento • 003: costa sensibile abilitata solo in apertura • 004: costa sensibile abilitata solo in apertura e prima di ogni movimento 		
SA.05	Attivazione "CHIUDI SUBITO"	000	000
	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • 001: Attivo solo per PHOTO_1 • 002: Attivo solo per PHOTO_2 • 003: Attivo per PHOTO_1 e PHOTO_2 		
SA.06	Comportamento "CHIUDI SUBITO"	000	000
	<p>Permette di definire il comportamento quando una fotocellula con "chiudi subito" abilitato viene occupata durante la manovra di apertura.</p> <ul style="list-style-type: none"> • 000: Completa prima l'apertura totale, poi richiude con il ritardo impostato in tl.20; • 001: Interrompe la manovra e richiude con il ritardo impostato in tl.20. 		
SA.07	Inversione su ostacolo in apertura	003	003
	Permette di regolare la durata dell'inversione del moto in caso di rilevamento di un'ostacolo durante l'apertura.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Inversione completa su ostacolo • >000: Durata dell'inversione su ostacolo (1s.....10s) 	
SA.08	Inversione su ostacolo in chiusura	003	003
	Permette di regolare la durata dell'inversione del moto in caso di rilevamento di un'ostacolo durante la chiusura.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Inversione completa su ostacolo • >000: Durata dell'inversione su ostacolo (1s.....10s) 	
SA.09	TCA con EMERGENCY_IN	000	000
	<p>Descrive il comportamento del TCA in combinazione con la funzione EMERGENCY_IN</p> <ul style="list-style-type: none"> • 000: Se TCA attivo, richiude dopo il TCA; • 001: Anche se TCA attivo, non richiude automaticamente. La prima richiusura necessita un comando. Alla successiva manovra il TCA funziona normalmente. 		
SA.10	Autotest sicurezze	000	000
	<p>La funzione spegne l'uscita 24V_TEST e verifica l'apertura del contatto delle sicurezze prima di ogni manovra.</p> <p>Attenzione: Per il funzionamento in modalità "Autotest sicurezze", si dovranno necessariamente collegare:</p> <ul style="list-style-type: none"> - I trasmettitori (TX) su uscita 24V_TEST; - I ricevitori (RX) su uscita 24V; <p>I dispositivi di sicurezza dovranno inoltre essere cablati ed allineati prima dell'apprendimento della corsa (SE.03).</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • 001: Attivo 	

SA.11	Inibizione PHOTO_1	000	000
	La funzione inibisce l'intervento delle fotocellule sia in apertura che in chiusura, nella zona compresa tra il punto di rilevamento ed il punto di completa chiusura. Durante la manovra automatica di apprendimento corsa motori (SE.03), l'oscuramento delle fotocellule in fase di chiusura della porta, stabilisce il punto di inizio inibizione. È necessario che la fotocellula che si vuole inibire sia collegata come PHOTO_1.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Inibizione disattivata • 001: Inibizione attiva (le fotocellule sono sempre ignorate nella zona tra il punto di rilevamento ed il punto di chiusura) 	
SA.12	Chiusura automatica TCA dopo ostacolo in chiusura	000	000
	In caso di inversione completa (SA.08=000) durante la chiusura, determina in che modo l'automazione esegue la richiusura automatica TCA. Nota: Valido solo per ostacoli rilevati da SAFETY o da anti-schiacciamento.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: esegue sempre la richiusura automatica • 001: tenta 1 richiusura automatica • 002: tenta 2 richiusure automatiche • 003: tenta 3 richiusure automatiche • 004: inibisce la richiusura automatica 	

Parametri TIMES (𐀀 𐀁)

		<i>Default TYPE 00</i>	<i>Default TYPE 04</i>
tl.01	Tempo di chiusura automatica	000	000
	Regola il tempo per la chiusura automatica TCA	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • >000: Attivo per il tempo impostato (1s.....255s) 	
tl.02	Tempo di chiusura automatica pedonale	000	000
	Regola il tempo per la chiusura automatica pedonale TCA_PED	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • >000: Attivo per il tempo impostato (1.....255s) (1.....255min - SOLO TYPE 04) 	
tl.03	Tempo lampeggio pre-manovra di apertura	000	000
	Regola il tempo di prelampeggio prima di un movimento di apertura	(0s.....10s)	
tl.04	Tempo lampeggio pre-manovra di chiusura	000	000
	Regola il tempo di prelampeggio prima di un movimento di chiusura	(0s.....10s)	
tl.05	Non Utilizzato		
tl.06	Non Utilizzato		
tl.07	COURTESY Time	060	060
	Regola il tempo per luce cortesia COURTESY	0s.....255s	
tl.08	ELOCK_M1 Time	002	002
	Regola il tempo di attivazione per l'uscita ELOCK_M1 / BOOST_M1, o di disattivazione dell'uscita ELOCK_INV_M1	(1s.....10s)	
tl.09	Non Utilizzato		
tl.10	Non Utilizzato		
tl.11	Non Utilizzato		
tl.12	Non Utilizzato		
tl.13	Non Utilizzato		
tl.14	Non Utilizzato		
tl.15	Non Utilizzato		
tl.16	AUX_1 Time	100	100
	Regola il tempo di attivazione per l'uscita AUX_1 se temporizzata	(0s.....255s)	
tl.17	AUX_2 Time	100	100
	Regola il tempo di attivazione per l'uscita AUX_2 se temporizzata	(0s.....255s)	
tl.18	Non Utilizzato		
tl.19	Tempo allarme mancata chiusura	010	010
	Tempo utilizzato per le uscite STATUS configurate come CLOSURE_FAILED: trascorso questo tempo, se l'automazione non è in posizione di chiusura, viene attivata l'uscita. Nota: Funziona indipendentemente dalla presenza di TCA (tl.01) o TCA_PED (tl.02).	(1min.....255min)	

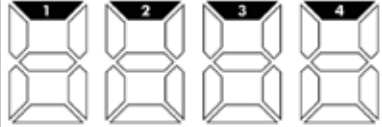
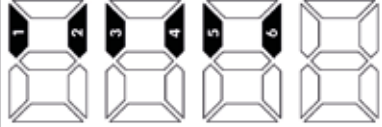
tl.20	Ritardo sul "CHIUDI SUBITO"	001	001
	Permette di impostare dopo quanti secondi avviene la richiusura automatica della funzione "chiudi subito" (SA.05).	(1s.....10s)	

Parametri EXTRA (EHLr)

		Default TYPE 00	Default TYPE 04
EX.01	Funzione condominiale	000	000
	Permette di disabilitare gli ingressi di comando in apertura e chiusura durante l'apertura e il tempo di chiusura automatica.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • 001: Attivo solo in apertura • 002: Attivo in apertura e tempo di chiusura automatica 	
EX.02	Non Utilizzato		
EX.03	Non Utilizzato		
EX.04	Non Utilizzato		
EX.05	Non Utilizzato		
EX.06	Abilitazione PASSO - PASSO	001	001
	Selezione modalità "inversione" (durante la manovra un impulso di comando inverte il moto) o "passo-passo" (durante la manovra un impulso di comando arresta il moto. L'impulso successivo riavvia nel senso di marcia opposto).	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Inversione • 001: Passo-Passo con START e PED • 002: Passo-Passo con START, PED e OPEN/CLOSE 	
EX.07	Facilitazione sblocco manuale a cancello chiuso	000	000
	Se=0 funzione disabilitata. Se≠0, dopo il rilevamento della battuta di chiusura, il motore 1 esegue una brevissima inversione per allentare la pressione sulla stessa, ed agevolare quindi lo sblocco manuale. Il valore impostato indica la durata dell'inversione.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Facilitazione sblocco disattivata • >000: Facilitazione sblocco attivata con durata pari a: (1x25ms.....20x25ms) (1x25ms.....40x25ms - SOLO TYPE 00) 	
EX.08	Facilitazione sblocco manuale a cancello aperto	000	000
	Se=0 funzione disabilitata. Se≠0, dopo il rilevamento della battuta di apertura, il motore 1 esegue una brevissima inversione per allentare la pressione sulla stessa, ed agevolare quindi lo sblocco manuale. Il valore impostato indica la durata dell'inversione.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Facilitazione sblocco disattivata • >000: Facilitazione sblocco attivata con durata pari a: (1x25ms.....20x25ms) (1x25ms.....40x25ms - SOLO TYPE 00) 	
EX.09	Non Utilizzato		
EX.10	Energy Saving	000	000
	Funzione per il risparmio energetico in presenza di kit batterie di emergenza o sistema di alimentazione a pannello solare. Quando l'Energy Saving è attivo, il display è spento e mostra il simbolo "- -" ogni 10s. È possibile impostare la funzione su 3 livelli: <ul style="list-style-type: none"> • 000: Energy saving" non attivo; • 001: Energy saving" attivo: spegne tutte le uscite tranne l'uscita 24V fissa Vaux; • 002: Energy saving" attivo: spegne tutte le uscite tranne l'uscita 24V fissa Vaux, inoltre vengono mantenute attive eventuali uscite di tipo STATUS. Attenzione: Con "Energy saving" attivo la funzione SAS non è disponibile.		
EX.11	Funzione SAS	000	000
	Attivazione funzione SAS (per uscite SAS_OUTPUT): l'uscita SAS viene collegata ad un ingresso STOP / SAS_INPUT di una seconda centrale, provocando il funzionamento "porta bancaria" (disabilitazione dell'apertura della seconda porta fintanto che la prima non è completamente chiusa). Se questo parametro viene abilitato, in seguito ad un reset viene eseguito un RESP automatico durante il quale l'uscita SAS non si attiva. Se presenti fincorsa e dopo un reset essi sono schiacciati, il RESP non viene eseguito. Attenzione: Se entrambe le ante vengono manualmente sbloccate e spostate dalla posizione di chiusura si crea la condizione di interblocco. Sarà quindi necessario chiudere manualmente almeno una delle due ante. Attenzione: l'ingresso STOP/SAS_INPUT deve essere attivato da un'uscita a contatto pulito senza tensione, come quello di un' uscita scheda espansione NET-EXP o di un relé. Attenzione: in caso di RESP, la funzione SAS deve essere necessariamente legata ad una ricerca del riferimento/battuta verso la chiusura. Quindi funziona con i valori di Mo.17=001, 003, 005.	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • 001: Attivo 	

EX.12	Ricarica TCA	001	001
	<p>Permette di definire se, con cancello aperto e TCA attivo, il TCA viene ricaricato. La funzione è valida sia per il TCA (tl.01) che per il TCA_PED (tl.02). Se=1, con cancello completamente aperto, un intervento su PHOTO, OPEN, OPEN_INT o OPEN_EXT ricarica il TCA.</p> <p>Con cancello aperto in modalità pedonale, un intervento su PHOTO o PED ricarica il TCA_PED, mentre un comando di OPEN, OPEN_INT o OPEN_EXT provoca l'apertura completa.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Ricarica disattiva • 001: Ricarica attiva 	
EX.13	Sospendi TCA	000	000
	<p>Se=0 con porta aperta e TCA attivo, la chiusura automatica avviene sempre, anche se è stato dato un comando impulsivo di STOP. Solo uno comando di STOP mantenuto inibisce la chiusura automatica della porta;</p> <p>Se=1 con porta aperta e TCA attivo, un impulso del comando di STOP annulla la chiusura automatica;</p> <p>Se=2 con porta aperta e TCA attivo, un impulso del comando di STOP oppure di OPEN, annulla la chiusura automatica.</p> <p>Nota: Se attiva, il parametro agisce anche sulla funzione TCA_PED (in questo caso il valore 002 agisce come 001 in quanto un comando OPEN con cancello fermo in apertura pedonale genera un'apertura completa).</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Disattivo • 001: Attivo con un impulso di STOP disabilita il TCA. • 002: Attivo con un impulso di STOP o OPEN disabilita il TCA. 	
EX.14	Non Utilizzato		
EX.15	Non Utilizzato		
EX.16	Non Utilizzato		
EX.17	Uomo presente forzato	000	000
	<p>Se la funzione viene attivata, tutti gli ingressi configurati come OPEN e CLOSE diventano automaticamente anche OPEN_UP e CLOSE_UP se attivati e mantenuti attivi per almeno 5s nel caso vi sia una sicurezza (fotocellula e/o costa sensibile) impegnata. Questa funzione permette dunque di comandare l'automazione anche in caso le sicurezze siano guaste. Se l'ingresso non è più mantenuto attivo, l'automazione ritorna in funzionamento automatico. La funzione non è disponibile con sicurezze di tipo SAFETY disattive a cancello fermo (valori 001 e 003 dei parametri SA.03 e SA.04).</p> <p>Per ragioni di sicurezza, si consiglia di NON usare questa funzione in caso vi siano orologi collegati ad ingressi configurati come OPEN o CLOSE.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Funzione disattivata. • 001: Funzione attiva (passaggio a OPEN_UP/CLOSE_UP automatico con sicurezze impegnate/guaste se i comandi OPEN/CLOSE vengono mantenuti) 	
EX.18	Visualizza manovre dopo alimentazione scheda	000	000
	<p>Consente di integrare i messaggi a display in fase di accensione della centrale, andando a visualizzare il numero di manovre totali eseguite.</p> <p>Nota: l'attivazione della funzione e la conseguente visualizzazione di nuove informazioni a display, causa un rallentamento dell'avvio della centrale.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: Visualizzazione manovre totali disattiva • 001: Visualizzazione manovre totali attiva 	
EX.19	Non Utilizzato		
EX.20	Funzione MANEUVER_INHIBITION	000	000
	<p>Se un ingresso viene impostato come MANEUVER_INHIBITION si comporta come un contatto NC che, se aperto, inibisce la manovra.</p>	<ul style="list-style-type: none"> • 000: se aperto, inibisce comandi di apertura ma permette comandi di chiusura. • 001: se aperto, inibisce comandi di apertura e chiusura. 	

Parametri TEST (tE5t)

		Default TYPE 00	Default TYPE 04												
tE.01	Visualizzazione stato ingressi centralina Consente la visualizzazione dello stato ingressi per la centrale di comando. Ad un segmento spento risulta un contatto aperto, ad un segmento acceso risulta un contatto chiuso.  <table border="1" data-bbox="660 331 1011 412"> <tr> <td>1</td> <td>IN_1</td> <td>3</td> <td>IN_3</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>IN_2</td> <td>4</td> <td>IN_4</td> </tr> </table>	1	IN_1	3	IN_3	2	IN_2	4	IN_4						
1	IN_1	3	IN_3												
2	IN_2	4	IN_4												
tE.02	Visualizzazione stato ingressi espansione Consente la visualizzazione dello stato ingressi per la scheda di espansione. Ad un segmento spento risulta un contatto aperto, ad un segmento acceso risulta un contatto chiuso.  <table border="1" data-bbox="660 546 1165 667"> <tr> <td>1</td> <td>EXP_IN_1</td> <td>4</td> <td>EXP_IN_4</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>EXP_IN_2</td> <td>5</td> <td>EXP_IN_5</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>EXP_IN_3</td> <td>6</td> <td>EXP_IN_6</td> </tr> </table>	1	EXP_IN_1	4	EXP_IN_4	2	EXP_IN_2	5	EXP_IN_5	3	EXP_IN_3	6	EXP_IN_6		
1	EXP_IN_1	4	EXP_IN_4												
2	EXP_IN_2	5	EXP_IN_5												
3	EXP_IN_3	6	EXP_IN_6												
tE.03	Visualizzazione stato conta manovre Consente la visualizzazione del numero di manovre totali effettuate dalla centrale di comando. A display verrà visualizzata la scritta tCYC con il relativo valore, seguita dalla scritta MULT con relativo valore del moltiplicatore. Per calcolare il numero di manovre, i due valori devono essere moltiplicati. Ex: tCYC=120, MULT=10; 120x10=1200 manovre eseguite														
tE.04	Non Utilizzato														
tE.05	Tempo apertura automatica Regola il tempo per l'apertura automatica TAA	000	000												
		• 000: Disattivo • >000: Attivo per il tempo impostato (1s.....255s)													

A. DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ

DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ'

(ai sensi della Direttiva Macchine 2006/42/CE, Allegato II, I.A)

La sottoscritta azienda costruttrice

SICURLIVE GROUP S.r.l.
Via Gen. Reverberi, 27
25050 PASSIRANO (BS) – ITALIA

Dichiara che la macchina/il macchinario:

Modello: SICUR DROP

Tipo: SICUR DROP R/T

Numero di serie: 15/00009/S

Denominazione commerciale: Dispositivo di sollevamento/accompagnamento

È conforme alle disposizioni pertinenti della seguente direttiva comunitaria:

Direttiva 2006/42/CE (direttiva "macchine")

La macchina/il macchinario risulta inoltre essere conforme alle disposizioni pertinenti delle seguenti ulteriori direttive:

Direttiva 2014/30/UE (direttiva "compatibilità elettromagnetica")

Nome e indirizzo della persona autorizzata a costituire il fascicolo tecnico della macchina:

SICURLIVE GROUP S.r.l.
Via Gen. Reverberi, 27
25050 PASSIRANO (BS) – ITALIA

Passirano (BS) Italia, 8.01.2017

BUFFOLI GIOVANNI
Amministratore Unico

SICURLIVE GROUP SRL
Sede Legale: Via Gen. Reverberi, 27
25050 PASSIRANO (BS)
Partita IVA e Cod. Fiscale: 02830100984
Reg. Imprese di Brescia: 02830100984
N° REA BS 482157 - Cap. Soc. € 25.000 i.v.

B. DICHIARAZIONE DI CORRETTA ESECUZIONE

SCHEDA DI INSTALLAZIONE E COLLAUDO

Applicare
qui
l'etichetta

DESCRIZIONE DELLA PROCEDURA	
P003	Apprendimento corsa motore Mt _____ (approssimazione +/- 15 cm)
P004	Cancellazione radiocomandi
P005	Apprendimento radiocomandi
P006	Ricerca e cancellazione di un radiocomando
P007	Ripristino parametri di funzionamento
ESECUZIONE PROVE	
STATICA	
Secondo direttiva macchine 2006/42/CE del 17/05/2006 – paragrafo 4.1.2.3 <input type="checkbox"/> Firma _____	
DINAMICA	
Secondo direttiva macchine 2006/42/CE del 17/05/2006 – paragrafo 4.1.2.3 <input type="checkbox"/> Firma _____	

PARAMETRI E PROVE A CURA DELL'INSTALLATORE

	PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE INGRESSI	VALORI DI DEFAULT	VALORI UTENTE ₁
P016	Selezione tipo ingresso INPUT_1	000	
P017	Selezione funzionamento Pulsante ▲	003	
P018	Selezione funzionamento Pulsante ▼	004	
P019	Selezione funzionamento INPUT_1	008	
P020	Selezione funzionamento INPUT_2	001	
	PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE DEI CANALI RADIO	VALORI DI DEFAULT	VALORI UTENTE ₁
P023	Assegnazione CANALE 1 radiocomandi	001	
P027	Selezione tipo di radiocomando	000	

	PARAMETRI DI FUNZIONAMENTO	VALORI SELEZIONABILI	VALORI DI DEFAULT	VALORI UTENTE ₁
P031	Regolazione velocità motori durante il rallentamento in apertura	15%.....100%	050	
P032	Regolazione velocità motori durante la corsa in apertura	15%.....100%	100	
P033	Regolazione velocità motori durante la corsa in chiusura	15%.....100%	070	
P034	Regolazione velocità motori durante il rallentamento in chiusura	15%.....100%	050	
P035	Regolazione durata rallentamento in apertura	0%.....80%	015	
P036	Regolazione durata rallentamento in chiusura	0%.....80%	025	

Attenzione: modificando i valori di questi parametri, all'uscita della modalità di programmazione, verrà richiesto un nuovo apprendimento della corsa motore.

P037	Regolazione forza motore in apertura	1%.....99%	050	
P038	Regolazione forza motore in chiusura	1%.....99%	050	
P039	Regolazione forza sec. in chiusura: regola la forza motore nell'ultimo tratto di corsa in chiusura definito dal P058	1%.....100%	060	
P054	Funzione "soft start": i motori accelerano fino a raggiungere la velocità impostata. No partenze brusche	000: "soft start" non attivo 001: "soft start" attivo	001	
P055	Regolazione durata inversione su ostacolo (Rilevato da sensore antischiacciamento interno oppure da attivazione ingresso safety): se=0 esegue l'inversione completa, se>0 indica la durata (in sec) della corsa, dopo l'inversione conseguente al rilevamento di un ostacolo durante l'apertura	000: inversione completa su ostacolo >000: durata dell'inversione su ostacolo (1sec.....10sec)	003	
P056	Regolazione durata dell'inversione su ostacolo (Rilevato	000: inversione completa su		

	da sensore antischiacciamento interno oppure da attivazione ingresso safety): se=0 esegue l'inversione completa, se>0 indica la durata (in sec) della corsa, dopo l'inversione conseguente al rilevamento di un ostacolo durante la chiusura	ostacolo >000: durata dell'inversione su ostacolo (1sec.....10sec)		003	
P058	Regolazione durata forza secondaria in chiusura: regola durata ultimo tratto corsa in chiusura - la forza è gestita separatamente con il P039- Il valore impostato indica il numero di giri del motore	(0.....255)	Ad ogni giro del rotore il pattino si sposta di 4,0 mm	050	
P070	Regolazione durata spunto Attenzione: Se "soft start" attivato, lo spunto viene disattivato indipendentemente dal valore di P070	000: spunto disattivato (esegue uno spunto di durata minima quasi impercettibile) 00X: regola durata spunto fino a 1,5sec (X*6 ms) (1.....255)		108	

1 Colonna riservata all'installatore per l'inserimento dei parametri personalizzati per l'automazione

Data: _____ Il Tecnico collaudatore _____

Sito di installazione: _____ Ref. Interno _____

Data: _____ Il Tecnico installatore _____


C. MANUTENZIONE E ADDESTRAMENTO

C.1 Manutenzione e riparazione

Sicurlive Group prescrive una prima ispezione annuale e ne consiglia successivamente una verifica triennale. Manutenzioni, ispezioni ed eventuali riparazioni dovranno essere effettuate da personale formato e istruito da Sicurlive Group.

C.2 Carta di manutenzione

DATA	TIPO INTERVENTO:	NOTE	PROSSIMA VERIFICA	NOME E FIRMA

 **ATTENZIONE** Qualsiasi operazione d'installazione, manutenzione, pulizia o riparazione del prodotto deve essere eseguita esclusivamente da personale qualificato e autorizzato da Sicurlive Group. Operare sempre in mancanza di alimentazione e seguire scrupolosamente tutte le norme vigenti nel paese in cui si effettua l'installazione in materia di impianti elettrici.

C.3 Addestramento

Il funzionamento del prodotto, una volta messo a punto dall'installatore, va attentamente illustrato all'utente finale. (Per il corretto utilizzo fare riferimento al paragrafo "8.10 Impiego ed utilizzo").

C.4 Controindicazioni di utilizzo

Al capitolo "8.6 Condizioni di utilizzo previste" e "8.11 Impiego ed utilizzo" sono state descritte le condizioni per le quali il prodotto è stato progettato e testato. Non utilizzare il prodotto per scopi diversi.

 **ATTENZIONE** L'utilizzo del prodotto in condizioni anomale non previste dal costruttore può generare situazioni di pericolo. Rispettare le condizioni previste dalle presenti istruzioni.

D. FISSAGGIO

Il dispositivo deve essere fissato ad un elemento considerato solido e resistente (es: travi o pareti in c.a.).

Il dispositivo non può essere fissato ad elementi con bassa resistenza strutturale (es: pareti o soffitti in cartongesso).

Deve essere ancorato utilizzando i fissaggi, come da tabella sottostante, anche in base al tipo di supporto.

Tipo di supporto	Tipo di fissaggio
ACCIAIO	- Viti metriche: - Diametro minimo 10 mm - Classe di resistenza minima 5.8
LEGNO	- Viti tipo Wuerth Assy Comby diametro minimo M10
CALCESTRUZZO	- Tasselli meccanici tipo Wuerth W-FA/SM10 - Tasselli M10 classe di resistenza minima 5.8 fissati con resina epossidica tipo ANCORANTE CHIMICO WIT-VM 250

Possono essere utilizzati ancoraggi con caratteristiche minime equivalenti ai prodotti sopracitati

ATTENZIONE Qualsiasi operazione d'installazione, manutenzione, pulizia o riparazione del prodotto devono essere eseguite esclusivamente da personale qualificato e autorizzato da Sicurlive Group. Operare sempre in mancanza di alimentazione e seguire scrupolosamente tutte le norme vigenti nel paese in cui si effettua l'installazione, in materia di impianti elettrici.

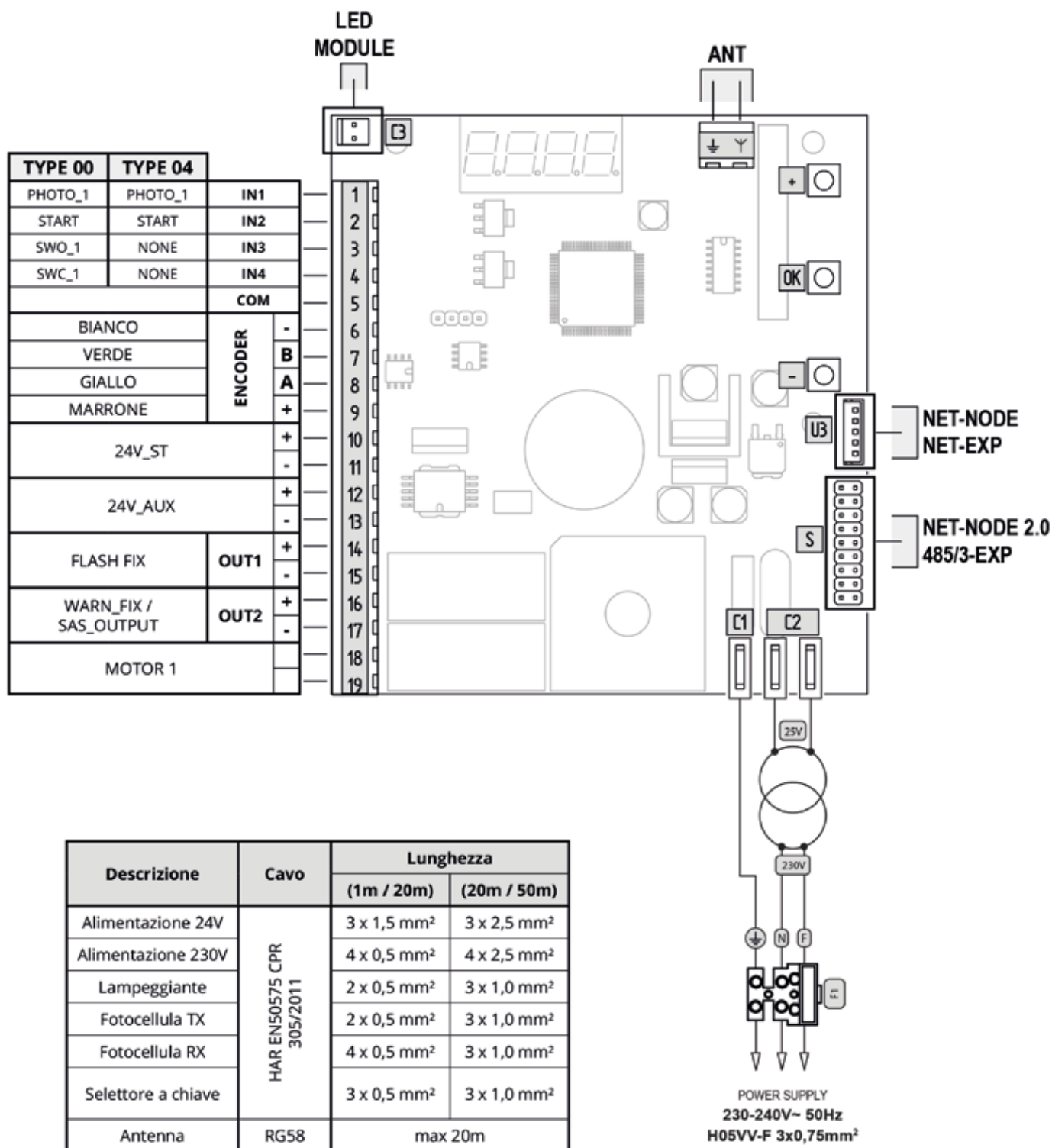
E. CONDIZIONI DI GARANZIA



Il costruttore garantisce che i materiali utilizzati sono di prima qualità e singolarmente sottoposti a collaudo funzionale, pertanto, tutte le parti che siano riscontrate difettose durante il periodo di copertura della garanzia, valida **2 anni** dalla data di consegna, saranno sostituite gratuitamente, previa restituzione di quelle guaste per accertamento del danno per difettosità dei materiali o di lavorazione.

La garanzia decade se l'uso e la manutenzione del dispositivo non vengono effettuate secondo le presenti istruzioni o di eventuali norme di riferimento.

SCHEMA FUNZIONAMENTO MOTORE ELETTRICO



MANUALE DI USO E MANUTENZIONE	REVISIONE DOCUMENTO	PAGINE DOCUMENTO
SICUR DROP	Rev. n. 03 del 01/10/2022	Pag. 36

Il presente manuale d'uso, manutenzione e installazione fa riferimento alle norme in vigore al momento della stampa.

sicurlive[®]
GROUP

SICURLIVE GROUP SRL

Via Gen. Reverberi n° 27, 25050 Passirano (BS) - Italy

Phone +39 030 6840278 - Fax +39 030 6435208

Mail: info@sicurlivegroup.it

PEC: sicurlivesrl@legalmail.it



LINEE VITA



**LAVORI IN FUNE E
SPAZI CONFINATI**



**FORMAZIONE E
ADDESTRAMENTO**



**RICERCA E
SVILUPPO**



**SOCCORSO
INDUSTRIALE**